

UNIVERSIDADE FEDERAL DE ITAJUBÁ  
PROGRAMA DE PÓS-GRADUAÇÃO EM MATEMÁTICA

**Sistemas de inclusões diferenciais parciais  
semi-difusivos**

**Paloma Elisa de Souza**

**Orientador: Prof. Dr. Jacson Simsen**

Durante o desenvolvimento deste trabalho o autor recebeu auxílio financeiro da CAPES

ITAJUBÁ, 14 DE MARÇO DE 2022

UNIVERSIDADE FEDERAL DE ITAJUBÁ  
PROGRAMA DE PÓS-GRADUAÇÃO EM MATEMÁTICA

# Sistemas de inclusões diferenciais parciais semi-difusivos

**Paloma Elisa de Souza**

**Orientador: Prof. Dr. Jacson Simsen**

Dissertação submetida ao Programa de Pós-Graduação em  
Matemática como parte dos requisitos para obtenção do  
Título de Mestre em Ciências em Matemática

**Área de Concentração: Análise Matemática**

ITAJUBÁ - MG

14 DE MARÇO DE 2022

*Dedico este trabalho ao meu sobrinho e afilhado Ulisses.*

# Agradecimentos

"Tudo o que fizerem, seja em palavra seja em ação, façam-no em nome do Senhor Jesus, dando por meio dele graças a Deus Pai."(Colossenses 3:17)

Agradeço em primeiro lugar a Deus pelo auxílio e presença constante. Aos meus pais por todas as vezes que me sustentaram nas dificuldades. Nenhuma palavra será suficiente para agradecê-los. Aos meus irmãos Paulo e Pedro por serem esteio da família.

Ao meu sobrinho Ulisses por me presentear com uma alegria que não conhecia e com a inocência de um anjo.

Agradeço aos professores da Unifei pelos ensinamentos de vida e de profissão em especial à orientação do Prof. Dr. Jacson Simsen, pela paciência e perseverança em mim.

Imensa gratidão aos meus colegas de mestrado que durante dias e noites foram companhias, em especial, Carlos, Gabriel, João e Alice.

Agradeço à Universidade Federal de Itajubá pela oportunidade de me tornar mestre e me formar uma profissional melhor para a sociedade.

Por fim, agradeço à CAPES pelo auxílio financeiro durante esse processo.

# Resumo

Este trabalho prova a existência local e global de soluções para sistemas de inclusões parciais semi-difusivos com operadores  $m$ -acretivos vistos em [7]. Baseados nesse artigo, provamos a existência local de soluções para sistemas de inclusões diferenciais parciais semi-difusivos com operador maximal monótono da forma  $div(|\nabla u|^{p(\cdot)-2}\nabla u)$  com forças externas  $F$  e  $G$  multívocas,  $F$  semicontínua superiormente, o par  $(F, G)$  positivamente sublinear e  $G$  de variáveis separáveis.

**Palavras-chave:** Inclusões parciais, espaços de Sobolev, operadores multívocos, expoentes variáveis, atrator global.

# Abstract

This work proves the local and global existence of solutions for semi-diffusive partial inclusion systems with  $m$ -accretive operators seen in [7]. Based on this article, we prove the local existence of solutions for semi-diffusive partial differential inclusion systems with monotonous maximal operator of the form  $div(|\nabla u|^{p(\cdot)-2}\nabla u)$  with external forces  $F$  and  $G$  multivalued maps,  $F$  is upper semicontinuous, the pair  $(F, G)$  is positively sublinear and  $G$  with separable variables.

**Keywords:** Partial inclusions, Sobolev spaces, multivalued operators, variable exponents, global attractor.

# Sumário

<b>Agradecimentos</b>	<b>2</b>
<b>Resumo</b>	<b>3</b>
<b>Abstract</b>	<b>4</b>
<b>Índice</b>	<b>5</b>
<b>Introdução</b>	<b>7</b>
<b>1 Preliminares</b>	<b>9</b>
1.1 Resultados . . . . .	9
1.1.1 Espaços Compactos e Relativamente Compactos . . . . .	9
1.1.2 Espaços de Sobolev . . . . .	11
1.1.3 Semi Produto Interno . . . . .	12
1.1.4 Topologia Fraca . . . . .	14
1.2 Aplicações Multívocas . . . . .	14
1.3 Operador Monótono . . . . .	16
1.3.1 Operador Maximal Monótono . . . . .	16
1.3.2 Operador m-acretivo . . . . .	17
1.4 Definição de Semigrupo . . . . .	17
1.5 Teorema de Baras . . . . .	17
1.6 Solução Forte . . . . .	18

<b>2</b>	<b>Existência de Solução de um Sistema Semi-difusivo com Operador m-acretivo</b>	<b>20</b>
2.0.1	Existência Local . . . . .	20
<b>3</b>	<b>Sistema Semi-difusivo com Expoentes Variáveis</b>	<b>26</b>
3.1	Existência de Solução Local . . . . .	28
3.1.1	Existência do Atrator Global . . . . .	34
<b>4</b>	<b>Apêndice</b>	<b>40</b>
4.1	Demonstração da Existência Local do Teorema 47 . . . . .	40
4.2	Demonstração da Existência Local do Teorema 51 . . . . .	45
4.3	Demonstração da Existência Global de ambos os Teoremas 47 e 51 . . . . .	50
	<b>Considerações finais</b>	<b>55</b>
	<b>Referências Bibliográficas</b>	<b>57</b>



# Introdução

Neste trabalho vamos provar a existência local e global de soluções para sistemas de inclusões parciais semi-difusivos, passando por problemas da forma

$$\begin{cases} u_t - \Delta\varphi(u) = f & em (0, T) \times \Omega \\ \varphi(u) = 0 & em (0, T) \times \partial\Omega \\ u(0, x) = u_0(x) & em \Omega \end{cases} \quad (1)$$

onde  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  é contínua não decrescente,  $\varphi(0) = 0$ ,  $f \in L^1(0, T; L^1(\Omega))$ , e  $u_0 \in L^1(\Omega)$ . Por uma solução fraca de (1) estamos nos referindo a uma função  $u \in C([0, T]; L^1(\Omega))$  tal que  $\varphi(u) \in L^1(0, T; L^1(\Omega))$  e que satisfaça (1) no sentido das distribuições sobre  $(0, T) \times \Omega$ .

Baseamos nossa demonstração no artigo [7] onde podem ser encontrados alguns resultados da existência local e global de soluções fracas para sistemas de reação e difusão não lineares da forma:

$$\begin{cases} u_t - \Delta\varphi(u) \in F(u, v) & (0, T) \times \Omega \\ v_t - \Delta\psi(v) \in G(u, v) & (0, T) \times \partial\Omega \\ \varphi(u) = \psi(v) = 0 & (0, T) \times \partial\Omega \\ u(0, x) = u_0(x), v(0, x) = v_0(x) & em \Omega \end{cases} \quad (2)$$

sendo que  $\Omega$  é domínio limitado de  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$ ,  $\partial\Omega$  uma fronteira suave,  $\varphi, \psi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  são contínuas e não decrescentes com  $\varphi(0) = \psi(0) = 0$ ,  $F, G : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$  e  $u_0, v_0 \in L^\infty(\Omega)$ .

O sistema (2) é dito **difusivo** se  $\varphi$  e  $\psi$  são ambas estritamente crescentes e dito **semi-difusivo** se  $\varphi$  é estritamente crescente e  $\psi$  é somente não decrescente.

Estabeleceremos um resultado de existência para o caso difusivo com  $F, G$  semicontínuas superiormente e positivamente sublineares e abordaremos o caso semi-difusivo com  $(F, G)$  positivamente sublinear,  $F$  semicontínua superiormente e  $G$  de variáveis separáveis, ou seja,  $G(u, v) = g(u)H(v)$  ou  $G(u, v) = g(u) + H(v)$ .

Segundo Díaz e Vrabie [7] os termos  $\varphi$  e  $\psi$  referem-se a substâncias que se difundem em  $\Omega$ . Se uma dessas substâncias não se difunde em  $\Omega$ , por exemplo, um sólido, então o termo de difusão correspondente, digamos  $\psi$ , é identicamente nulo. Sempre que a substância em questão for um líquido ou um gás então o termo de difusão correspondente não pode ser identicamente nulo.

No capítulo 1 daremos os resultados de Análise, Análise Funcional, Topologia e Análise Funcional Multívoca para nos dar suporte para demonstrar tais teoremas. No capítulo 2, faremos as demonstrações da existência local e global das soluções do sistema (2) usando as ideias do artigo [7]. No Capítulo 3, apresentaremos a demonstração da existência de solução de um sistema semi-difusivo com operador maximal monótono com expoentes variáveis e a existência do atrator global, realizada originalmente por nós no decurso deste trabalho que resultou no artigo [15].

# Capítulo 1

## Preliminares

### 1.1 Resultados

Aqui listaremos algumas definições e resultados de Topologia, Medida e Integração, Análise Funcional e Análise Multívoca que serão usados nos capítulos seguintes.

**Definição 1.** [11] *Uma sequência  $\{p_n\}$  em um espaço métrico  $(X, d)$  converge para  $p$  se para todo  $\epsilon > 0$ , existe  $n_0$  tal que  $d(p_n, p) < \epsilon$  se  $n \geq n_0$ .*

**Definição 2.** [11] *Sejam  $X$  e  $Y$  espaços métricos, suponha que  $E \subset X$  e  $f : E \rightarrow Y$ ,  $p$  um ponto de acumulação em  $E$ . Escrevemos  $f(x) \rightarrow q$  quando  $x \rightarrow p$ , ou  $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$  se existe um ponto  $q \in Y$  com a seguinte propriedade: Para cada  $\epsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  tal que  $d_Y(f(x), q) < \epsilon$  para todos os pontos  $x \in E$  para os quais  $0 < d_X(x, p) < \delta$ .*

*Podemos reformular esta definição em termos de sequências.*

**Teorema 3.** [11] *Sejam  $X$ ,  $Y$ ,  $E$ ,  $p$ ,  $q$  como na definição 2. Então,  $\lim_{x \rightarrow p} f(x) = q$  se e somente se  $\lim_{n \rightarrow \infty} f(p_n) = q$  para toda sequência  $\{p_n\}$  em  $E$  tal que  $p_n \neq p$  e  $\lim_{n \rightarrow \infty} p_n = p$ .*

#### 1.1.1 Espaços Compactos e Relativamente Compactos

**Definição 4.** [11] *Um subconjunto  $K$  de um espaço métrico  $X$  é dito compacto se toda cobertura aberta de  $K$  possui uma subcobertura finita. Ou seja, se  $\{G_\alpha\}$  é uma cobertura*

aberta de  $K$ , então existe uma quantidade finita de índices  $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ , tal que

$$K \subset G_{\alpha_1} \cup \dots \cup G_{\alpha_n}.$$

**Teorema 5.** [11] *Suponha  $K \subset Y \subset X$ . Então  $K$  é relativamente compacto em  $X$  se, e somente se,  $K$  é relativamente compacto em  $Y$ .*

**Teorema 6.** [11] *Seja  $\{p_n\}$  uma seqüência em um espaço normado  $X$ .*

- a)  $\{p_n\}$  converge a  $p \in X$  se, e somente se, toda vizinhança de  $p$  contém  $p_n$  para todo, exceto finitos  $n$ 's.
- b) Se  $p \in X$ ,  $p' \in X$ , e  $\{p_n\}$  converge para  $p$  e para  $p'$ , então  $p = p'$ .
- c) Se  $\{p_n\}$  converge, então  $\{p_n\}$  é limitada.
- d) Se  $E \subset X$  e se  $p$  é um ponto de aderência de  $E$ , então existe uma seqüência  $\{p_n\}$  em  $E$  tal que  $p = \lim_{n \rightarrow \infty} p_n$ .

**Definição 7.** [11] *Dada uma seqüência  $p_n$ , considere a seqüência  $\{n_k\}$  de inteiros positivos, tal que  $n_1 < n_2 < n_3 < \dots$ . Então a seqüência  $\{p_{n_k}\}$  é chamada uma subsequência de  $\{p_n\}$ . Se  $\{p_{n_k}\}$  converge, seu limite é igual ao limite de  $\{p_n\}$ .*

**Teorema 8.** [11] *Se  $\{p_n\}$  é uma seqüência em espaço normado compacto  $X$ , então alguma subsequência de  $\{p_n\}$  converge a um ponto de  $X$ .*

**Proposição 9.** *Seja  $X \subseteq M$  relativamente compacto e  $f : M \rightarrow N$  contínua, então  $f(X)$  é relativamente compacto.*

**Definição 10.** [6] *Seja  $(X, \Sigma, \mu)$  um espaço de medida, ou seja,  $X$  um conjunto não vazio,  $\Sigma$  é uma  $\sigma$ -álgebra de subconjuntos de  $X$ , e  $\mu : \Sigma \rightarrow [0, \infty]$  é uma medida. Se  $1 \leq p < \infty$ , denotaremos por  $\mathcal{L}^p(X, \Sigma, \mu)$  o espaço vetorial de todas as funções mensuráveis  $f : X \rightarrow \mathbb{K}$  (sendo que  $\mathbb{K}$  é um corpo) tais que*

$$\int_X |f|^p d\mu < \infty. \tag{1.1}$$

Escrevemos  $\|f\|_p = (\int_X |f|^p d\mu)^{1/p}$  para cada  $f \in \mathcal{L}^p(X, \Sigma, \mu)$ .

Para obter uma norma vamos introduzir uma relação de equivalência em  $\mathcal{L}^p(X)$ . Dadas  $f, g \in \mathcal{L}^p(X)$ , definimos  $f \sim g$  se  $f(x) = g(x)$  quase sempre. É claro que esta é uma relação de equivalência em  $\mathcal{L}^p(X)$ . Seja  $L^p(X)$  o conjunto das classes de equivalência. Dadas  $[f], [g] \in L^p(X)$  e  $\lambda \in \mathbb{K}$ , definimos  $[f] + [g] = [f + g]$ ,  $\lambda[f] = [\lambda f]$ . É fácil verificar que estas operações estão bem definidas e que  $L^p(X)$ , com estas operações é um espaço vetorial. Além disso, a aplicação

$$\mathcal{L}^p(X) \rightarrow L^p(X)$$

$$f \mapsto [f]$$

é linear. Se definirmos  $\|[f]\|_p = \|f\|_p$  para cada  $[f] \in L^p(X)$ . Esta função está bem definida e é uma norma.

**Teorema 11.** [6] Considere um espaço de medida separável. Então  $L^p(X)$  é separável para todo  $p$ ,  $1 \leq p < \infty$ .

**Lema 12.** [5] (Desigualdade de Gronwall-Bellman) Seja  $m \in L^1(0, T; \mathbb{R})$  tal que  $m \geq 0$  em  $(0, T)$  e também  $a > 0$  constante. Seja  $\phi : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}$  função satisfazendo

$$\frac{1}{2}\phi^2(t) \leq a^2 + \int_0^t m(s)\phi(s)ds \quad \forall t \in [0, T]. \quad (1.2)$$

Então,

$$|\phi(t)| \leq a + \int_0^t m(s)ds \quad \forall t \in [0, T]. \quad (1.3)$$

(Lema A.5, pg. 157. [5])

## 1.1.2 Espaços de Sobolev

**Definição 13.** [10] O espaço de Sobolev  $W^{1,p}(\Omega)$  é definido por

$$W^{1,p}(\Omega) = \{u \in L^p(\Omega); \exists g_1, \dots, g_n \in L^p(\Omega) \text{ tais que } \int_{\Omega} u \frac{d\varphi}{dx_i} = - \int_{\Omega} g_i \varphi, \quad (1.4)$$

$$\forall \varphi \in C_c^\infty(\Omega), \forall i = 1, 2, \dots, n\}, \quad (1.5)$$

sendo que  $C_c^\infty$  é o conjunto das funções infinitamente diferenciais com suporte compacto.

Se  $u \in W^{1,p}(\Omega)$  então denotaremos  $\frac{\partial u}{\partial x_i} = g_i$  e  $\nabla u = \left( \frac{\partial u}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_n} \right) = \text{grad } u$ .  
O espaço  $W^{1,p}(\Omega)$  está munido da norma

$$\|u\|_{W^{1,p}} = \|u\|_{L^p} + \sum_{i=1}^n \left\| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right\|_{L^p}.$$

### 1.1.3 Semi Produto Interno

**Proposição 14.** [7] *Seja  $X$  um espaço de Banach real,  $x, y \in X$ ,  $h \in \mathbb{R}^* := \mathbb{R} - \{0\}$  e definimos*

$$[x, y]_h := \frac{1}{h} (\|x + hy\| - \|x\|) \quad (1.6)$$

e

$$(x, y)_h := \frac{1}{2h} (\|x + hy\|^2 - \|x\|^2). \quad (1.7)$$

**Lema 15.** [7] *Para  $x, y \in X$  os limites*

$$[x, y]_+ := \lim_{h \downarrow 0} [x, y]_h, \quad [x, y]_- := \lim_{h \uparrow 0} [x, y]_h \quad (1.8)$$

e

$$(x, y)_+ := \lim_{h \downarrow 0} (x, y)_h, \quad (x, y)_- := \lim_{h \uparrow 0} (x, y)_h \quad (1.9)$$

*existem e são finitos. Em adição  $[\cdot, \cdot]_+$  e  $(\cdot, \cdot)_+$  são semicontínuas superiormente de  $X \times X$  em  $\mathbb{R}$ . As funções  $(\cdot, \cdot)_+$ ,  $[\cdot, \cdot]_+$  são chamadas de semi-produto interno superior em  $X$ . As funções  $[\cdot, \cdot]_-$  e  $(\cdot, \cdot)_-$  são semicontínuas inferiormente de  $X \times X$  em  $\mathbb{R}$ . Além disso, as funções  $(\cdot, \cdot)_-$ ,  $[\cdot, \cdot]_-$  são chamadas de semi-produto interno inferior em  $X$ .*

**Lema 16.** [7] *O semi produto interno tem as seguintes propriedades:*

- i)  $(x, y)_\pm = \|x\| [x, y]_\pm$ ;
- ii)  $|[x, y]_\pm| \leq \|y\|$ ;
- iii)  $|[x, y]_\pm - [x, z]_\pm| \leq \|y - z\|$ ;
- iv)  $[x, y]_+ = -[x, -y]_- = -[-x, y]_-$ ;
- v)  $[az, by]_\pm = ab[x, y]_\pm$  para  $a, b > 0$ ;

$$vi) [x, y + z]_+ \leq [x, y]_+ + [x, z]_+ \text{ e } [x, y + z]_- \geq [x, y]_- + [x, z]_-.$$

**Proposição 17.** *Seja  $(x, y)_+$  o semi produto interno, vale*

$$(x, y)_+ \leq \|x\| \|y\|. \quad (1.10)$$

*Demonstração.* Temos do Lema 16 itens *i)* e *ii)* que

$$(x, y)_+ = \|x\| [x, y]_+ \leq \|x\| |[x, y]_+| \leq \|x\| \|y\|. \quad (1.11)$$

□

**Proposição 18.** *(Desigualdade de Young) Seja  $p$  e  $q$  expoentes conjugados com  $1 < p < \infty$ , então para quaisquer elementos  $a$  e  $b$  em  $X$  temos*

$$\|a\| \|b\| \leq \frac{\|a\|^p}{p} + \frac{\|b\|^q}{q}. \quad (1.12)$$

*Demonstração.* Vamos dividir em casos. Caso  $\|a\| \|b\| = 0$  é trivial. Caso  $\|a\|^p = \|b\|^q$ , como  $p$  e  $q$  são conjugados temos  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ . Logo

$$\begin{aligned} \|a\| \|b\| &= \|a\| (\|b\|^q)^{1/q} = \|a\| \|a\|^{p/q} = \|a\|^{p/p} \|a\|^{p/q} \\ &= \|a\|^{p(\frac{1}{p} + \frac{1}{q})} = \|a\|^{p \cdot 1} = \|a\|^p \left( \frac{1}{p} + \frac{1}{q} \right) = \frac{\|a\|^p}{p} + \frac{\|b\|^q}{q}. \end{aligned} \quad (1.13)$$

Agora se  $\|a\|^p \neq \|b\|^q$ , usamos a função exponencial, a qual é estritamente convexa. Então para todo  $t \in (0, 1)$  e  $x, y \in \mathbb{R}$  com  $x \neq y$ , temos

$$e^{tx+(1-t)y} \leq te^x + (1-t)e^y. \quad (1.14)$$

Assim tomando  $t = 1/p$  o que implica  $1 - t = 1/q$  e  $x = \ln \|a\|^p$  e  $y = \ln \|b\|^q$  temos que

$$\|a\| \|b\| = e^{\ln \|a\| \|b\|} = e^{\left( \frac{\ln \|a\|^p}{p} + \frac{\ln \|b\|^q}{q} \right)} \leq \frac{e^{\ln \|a\|^p}}{p} + \frac{e^{\ln \|b\|^q}}{q} = \frac{\|a\|^p}{p} + \frac{\|b\|^q}{q}. \quad (1.15)$$

□

### 1.1.4 Topologia Fraca

**Definição 19.** [3] Em um espaço normado  $E$  dizemos que uma sequência  $(x_n)_{n=1}^{\infty}$  em  $E$  converge fracamente se existe um  $x \in E$  com  $x'(x) = \lim x'(x_n)$ ,  $\forall x' \in E'$ , onde  $E'$  denota o dual de  $E$ . O ponto  $x$  é chamado de limite fraco da sequência  $(x_n)_{n=1}^{\infty}$ , denotamos  $x_n \rightharpoonup x$ .

**Definição 20.** [3] Dizemos que  $K$  é compacto na topologia fraca ou dito fracamente compacto se, e somente se, toda sequência em  $K$  tem uma subsequência que converge fracamente para um elemento de  $K$ .

**Definição 21.** [10] Um operador  $T : X \rightarrow Y$  é compacto se  $\overline{T(B)}$  é compacto para todo  $B$  limitado de  $X$  ou se para toda sequência  $(x_n)$  limitada, existe  $(x_{n_k}) \subset (x_n)$  tal que  $(Tx_{n_k})$  é convergente.

**Definição 22.** [3] Seja  $E$  um espaço normado e seja  $E'$  seu dual topológico. A topologia fraca de  $E$ , que denotaremos por  $\sigma(E, E')$ , é a topologia em  $E$  que tem como base de vizinhanças de  $x_0 \in E$ , os conjuntos

$$v(x_0, \phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n, \epsilon) = \{x \in E; |\phi_j(x_0 - x)| < \epsilon \text{ para cada } j = 1, 2, \dots, n\}$$

com  $\epsilon > 0$  e  $\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_n \in E'$  e  $n \in \mathbb{N}$ .

Quando  $A$  for compacto em  $(E, \sigma(E, E'))$ ,  $A \subset E$ ,  $A$  é fracamente compacto. Além disso, um espaço munido com a topologia fraca é separável.

## 1.2 Aplicações Multívocas

Seja  $X$  um espaço de normado. Um operador é uma aplicação de  $X$  em  $P(X)$ , sendo que  $P(X)$  significa partes de  $X$ .

**Definição 23.** [7] Seja  $\mathcal{X}$  um espaço Banach real e  $D$  um subconjunto mensurável em  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$ . Uma aplicação  $E : D \rightarrow 2^{\mathcal{X}}$  é chamada mensurável se para cada fechado  $\mathcal{C}$  de  $\mathcal{X}$  o conjunto

$$E^{-1}(\mathcal{C}) = \{y \in D; E(y) \cap \mathcal{C} \neq \emptyset\}$$



é Lebesgue mensurável.

Além disso, por uma seleção de  $E : D \rightarrow 2^{\mathcal{X}}$ , queremos dizer uma função  $f : D \rightarrow \mathcal{X}$  tal que  $f(y) \in E(y)$  quase em todo ponto  $y$  em  $D$ . Denotaremos por

Sel  $E = \{f; f : D \rightarrow \mathcal{X}, f \text{ é uma seleção mensurável de } E\}$ .

**Definição 24.** [10] Uma aplicação  $G : U \rightarrow P(X)$  é semicontínua superiormente (fracamente semicontínua superiormente) em  $u \in U$ , se

- i)  $G(u)$  é não vazio, limitado, fechado e convexo,
- ii) Para cada subconjunto  $D$  aberto (fracamente aberto) em  $X$  satisfazendo  $G(u) \subset D$ , existe uma vizinhança  $V$  de  $u$ , tal que  $G(v) \subset D$ , para cada  $v \in V$ .

Se  $G$  é semicontínua superiormente (fracamente semicontínua superiormente) em cada  $u \in U$ , então ela é semicontínua superiormente (fracamente semicontínua superiormente) em  $U$ .

**Observação 25.** [7] Se  $\mathcal{X}, \mathcal{Y}$  são dois espaços Banach reais,  $D$  é subconjunto Lebesgue mensurável em  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$ ,  $g : D \rightarrow \mathcal{Y} \setminus \{\emptyset\}$  é mensurável, e  $E : \mathcal{Y} \rightarrow 2^{\mathcal{X}}$  é semicontínua superiormente, então  $E \circ g : D \rightarrow 2^{\mathcal{X}} \setminus \{\emptyset\}$  é mensurável.

**Teorema 26.** [10] Se  $X$  é separável,  $M$  é subconjunto Lebesgue mensurável em  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$  e  $G : M \rightarrow P(X)$  é uma aplicação mensurável com valores não vazios e fechados, então  $G$  tem pelo menos uma seleção mensurável.

**Teorema 27.** [7] Teorema do Ponto Fixo: Seja um subconjunto  $\mathcal{K}$  não vazio, fracamente compacto em um espaço de Banach real  $\mathcal{X}$  e seja  $E : \mathcal{K} \rightarrow 2^{\mathcal{X}} \setminus \{\emptyset\}$  tal que para cada  $u \in \mathcal{K}$ ,  $E(u)$  é fechado e convexo. Se o gráfico de  $E$  é fracamente  $\times$  fracamente sequencialmente fechado, então  $E$  tem pelo menos um ponto fixo, isto é, existe pelo menos um elemento  $u \in \mathcal{K}$  tal que  $u \in E(u)$ .

**Teorema 28.** [7] Seja  $D$  um subconjunto não vazio e Lebesgue mensurável de  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$ ,  $\mathcal{U}$  um espaço topológico, e  $\mathcal{X}$  um espaço de Banach real. Se  $E : \mathcal{U} \rightarrow 2^{\mathcal{X}} \setminus \{\emptyset\}$  é

fracamente semicontínua superiormente e  $u_n : D \rightarrow \mathcal{U}$ ,  $f_n \in \text{Sel } E(u_n)$  para  $n \in \mathbb{N}$  satisfazendo

$$f_n \rightharpoonup f \text{ (fracamente) em } L^1(D; \mathcal{X}) \text{ e } u_n \rightarrow u \text{ quase sempre em } D, \quad (1.16)$$

então  $f \in \text{Sel } E(u)$ .

## 1.3 Operador Monótono

Um operador  $A$  é uma aplicação de  $H$  em  $P(H)$ . Se para todo  $x \in H$ ,  $Ax$  contém no máximo um elemento, ele é dito unívoco, caso contrário é multívoco.

**Definição 29.** [10] Seja  $D(A) = \{x \in H; Ax \neq \emptyset\}$  o domínio de  $A$ . Dizemos que um operador  $A$  em  $H$  é monótono se para todo  $x, y \in D(A)$ ,

$$\langle Ax - Ay, x - y \rangle \geq 0. \quad (1.17)$$

O conjunto dos operadores monótonos é definido pela inclusão dos gráficos definidos da seguinte forma:

**Definição 30.** O gráfico de  $A$  em  $H \times H$  é dado por  $A = \{(x, y); y \in Ax\}$ .

### 1.3.1 Operador Maximal Monótono

**Definição 31.** O operador monótono  $A$  de  $H$  é maximal monótono se ele não está propriamente contido em qualquer outro operador monótono de  $H$ .

Ou seja,  $A$  é maximal monótono se e somente se  $A$  é monótono e, se  $(x, y) \in H \times H$  for tal que

$$\langle y - A\xi, x - \xi \rangle \geq 0, \quad (1.18)$$

para todo  $\xi \in D(A)$ , então  $y \in Ax$ .

### 1.3.2 Operador m-acretivo

**Definição 32.** [7] O operador  $A : D(A) \subset L^1(\Omega) \rightarrow L^1(\Omega)$  é chamado acretivo se para cada  $u, \bar{u} \in D(A)$  temos

$$(u - \bar{u}, A(u) - A(\bar{u}))_+ \geq 0. \quad (1.19)$$

Onde  $(\cdot, \cdot)_+$  é o semi produto interno em  $L^1(\Omega)$ . Além disso, se para cada  $\lambda > 0$ ,  $I + \lambda A$  é sobrejetiva, então  $A$  é chamado m-acretivo.

## 1.4 Definição de Semigrupo

**Definição 33.** Seja  $X$  um espaço métrico completo. Um semigrupo é uma família de operadores contínuos  $\{T(t) : X \rightarrow X, t \geq 0\}$  com as propriedades

- i)  $T(0)x = x$ , para todo  $x \in X$ ,
- ii)  $T(t)T(s) = T(t + s)$  para todo  $t, s \in [0, \infty)$ .

**Definição 34.** Um semigrupo  $\{T(t) : X \rightarrow X, t \geq 0\}$  é dito compacto ou de classe  $\mathcal{K}$  se para cada  $t > 0$ , o operador  $T(t) : X \rightarrow X$  for compacto.

**Definição 35.** Seja  $A$  um operador maximal monótono em um espaço de Hilbert  $H$ . Existe um semigrupo  $\{S(t); t \geq 0\}$  definido em  $\overline{D(A)}$  associado ao problema

$$\frac{du}{dt} + Au = 0, \quad u(0) = u_0 \in \overline{D(A)}.$$

Dizemos que o semigrupo  $\{S(t); t \geq 0\}$  é gerado por  $A$ .

## 1.5 Teorema de Baras

O Teorema de Baras é um resultado importante para a prova dos resultados do Capítulo 2 e 3. Tal teorema se refere às propriedades de compacidade do conjunto de soluções. Aqui vamos enunciar a versão com operador m-acretivo e com o operador maximal monótono

nas hipóteses para aplicar em diferentes tipos de sistemas de equações diferenciais do tipo

$$\begin{cases} \frac{du^f}{dt} + Au^f \ni f \\ u^f(0) = u_0. \end{cases} \quad (1.20)$$

**Definição 36.** [10] Um subconjunto  $K$  em  $L^1([a, b]; X)$  é uniformemente integrável se, dado  $\epsilon > 0$ , existe  $\delta = \delta(\epsilon) > 0$  tal que

$$\int_E \|f(t)\|_X dt \leq \epsilon$$

para cada subconjunto mensurável  $E$  em  $[a, b]$  cuja medida de Lebesgue é menor que  $\delta(\epsilon)$ , e uniformemente para  $f \in K$ .

**Teorema 37.** [10] Se  $A : D(A) \subset H \rightarrow P(H)$  é um operador maximal monótono,  $A$  gera um semigrupo compacto,  $u_0$  é um elemento fixo em  $\overline{D(A)}$ , e  $K$  é um subconjunto uniformemente integrável em  $L^1([0, T]; H)$ , então o conjunto  $M(K) = \{u^f; f \in K\}$  é relativamente compacto em  $C([0, T]; H)$ .

**Teorema 38.** [7] (Teorema de Baras) Se  $A : D(A) \subset X \rightarrow 2^X$  é um operador  $m$ -acretivo,  $-A$  gera um semigrupo compacto,  $u_0$  é um elemento fixo de  $D(A)$  e  $K$  é um conjunto uniformemente integrável em  $L^1([a, b]; X)$ , então o conjunto  $M(K)$  é relativamente compacto em  $C([a, b], X)$ .

## 1.6 Solução Forte

Considere o seguinte problema de valor inicial:

$$(P) \begin{cases} \frac{du}{dt}(t) + Au(t) = f(t), \quad t > 0 \\ u(0) = u_0 \end{cases}$$

onde  $A$  é um operador maximal monótono em um espaço de Hilbert  $H$ ,  $f \in L^1(0, T; H)$  e  $u_0 \in H$ . Além disso, suponha  $\overline{\mathcal{D}(A)} = H$ .

**Definição 39.** Uma função  $u : [0, T] \rightarrow H$  é chamada uma solução forte de (P) em  $[0, T]$  se

- (i)  $u \in \mathcal{C}([0, T]; H)$ ;
- (ii)  $u$  é absolutamente contínua em qualquer subconjunto compacto de  $(0, T)$ ;
- (iii)  $u(t) \in D(A)$  para quase todo  $t \in [0, T]$ ,  $u(0) = u_0$  e satisfaz a equação em (P) para quase todo  $t \in [0, T]$ .

**Definição 40.** Uma função  $u : [0, T] \rightarrow H$  é chamada uma solução fraca de (P) em  $[0, T]$  se é um limite de soluções fortes na topologia de  $\mathcal{C}([0, T]; H)$ .

# Capítulo 2

## Existência de Solução de um Sistema Semi-difusivo com Operador m-acretivo

*Este capítulo é baseado no artigo [7].*

### 2.0.1 Existência Local

*Vamos considerar a equação de difusão não linear*

$$\begin{cases} u_t - \Delta\varphi(u) = f & \text{em } (0, T) \times \Omega \\ \varphi(u) = 0 & \text{em } (0, T) \times \partial\Omega \\ u(0, x) = u_0(x) & \text{em } \Omega \end{cases} \quad (2.1)$$

*onde  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$  é domínio limitado,  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  é contínua não decrescente,  $\varphi(0) = 0$ ,  $f \in L^1(0, T; L^1(\Omega))$ , e  $u_0 \in L^1(\Omega)$ . Por uma solução fraca de (2.1) estamos nos referindo a uma função  $u \in C([0, T]; L^1(\Omega))$  tal que  $\varphi(u) \in L^1(0, T; L^1(\Omega))$  e que satisfaça (2.1) no sentido das distribuições sobre  $(0, T) \times \Omega$ .*

*Para cada  $u_0 \in L^1(\Omega)$  e  $f \in L^1(0, T; L^1(\Omega))$  o problema (2.1) tem uma única solução fraca  $u = W(u_0, f)$  (veja em [4]). Além disso, se  $u_0 \in L^p(\Omega)$  e  $f \in L^1(0, T; L^p(\Omega))$  para*

algum  $p \in [1, \infty]$ , a única solução fraca de (2.1) satisfaz

$$\|u(t)\|_{L^p(\Omega)} \leq \|u_0\|_{L^p(\Omega)} + \int_0^t \|f(s)\|_{L^p(\Omega)} ds \quad (2.2)$$

para cada  $t \in [0, T]$  (veja [2]). Ainda, se  $u_0$  e  $f$  são limitadas, isto é,  $u_0 \in L^\infty(\Omega)$  e  $f \in L^\infty(0, T; L^\infty(\Omega))$  então

$$u \in W^{1,2}(0, T_0; H^{-1}(\Omega)) \cap L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega)), \quad (2.3)$$

$$\varphi(u) \in L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)). \quad (2.4)$$

**Observação 41.** [7] Seja  $A$  um operador acretivo,  $u \in C([0, T]; L^1(\Omega))$  e  $f \in L^1(0, T; L^1(\Omega))$ .

Então  $u$  é solução fraca da equação  $\frac{du}{dt} + Au \ni f$  se e somente se  $u$  verifica

$$\|u(t) - x\|^2 \leq \|u(s) - x\|^2 + 2 \int_s^t (u(\tau) - x, f(\tau) - y)_+ d\tau \quad (2.5)$$

para cada  $x \in D(A)$ ,  $y \in Ax$  e  $0 \leq s \leq t \leq T$ .

**Definição 42.** [7] Por uma aplicação de  $\mathbb{R}^2$  em  $2^{\mathbb{R}}$  semicontínua superior queremos dizer uma aplicação multívoca  $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$  tal que para cada par  $(u, v) \in \mathbb{R}^2$ ,  $F(u, v)$  é um intervalo compacto e não vazio em  $\mathbb{R}$ , e para cada conjunto fechado  $\mathcal{C}$  em  $\mathbb{R}$  o conjunto

$$F^{-1}(\mathcal{C}) = \{(u, v) \in \mathbb{R}^2; F(u, v) \cap \mathcal{C} \neq \emptyset\} \quad (2.6)$$

é fechado.

Uma aplicação  $A : D(A) \rightarrow H$  é dita  $m$ -dissipativa se

$$\langle Ax, x \rangle \leq 0$$

para todo  $x \in D(A)$  e  $\lambda I - A$  é sobrejetiva para todo  $\lambda > 0$ .

**Definição 43.** [7] Uma aplicação multívoca  $G : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$  é chamada com variáveis separáveis se existe  $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  contínua e uma aplicação  $m$ -dissipativa  $H : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}} \setminus \{\emptyset\}$  tal que ou  $g$  é não negativa e

$$G(u, v) = g(u)H(v) \text{ para cada } (u, v) \in \mathbb{R}^2 \quad (2.7)$$

ou

$$G(u, v) = g(u) + H(v) \text{ para cada } (u, v) \in \mathbb{R}^2. \quad (2.8)$$

**Definição 44.** [16] O par  $(F, G)$  das aplicações  $F, G : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$ , que leva subconjuntos limitados de  $\mathbb{R}^2$  em subconjuntos limitados de  $\mathbb{R}$ , é chamado positivamente sublinear se existir  $a > 0$ ,  $b > 0$ ,  $c > 0$  e  $m_0 > 0$ , tal que para cada  $(u, v) \in \mathbb{R}^2$  com  $|u| > m_0$  ou  $|v| > m_0$  para o qual existe  $f_0 \in F(u, v)$  satisfazendo  $(u, f_0)_+ > 0$  ou existe  $g_0 \in G(u, v)$  com  $(v, g_0)_+ > 0$ , temos ambos

$$|f| \leq a|u| + b|v| + c \text{ e } |g| \leq a|u| + b|v| + c \quad (2.9)$$

para cada  $f \in F(u, v)$  e cada  $g \in G(u, v)$ . Usamos a condição acima de sublinearidade positiva da seguinte maneira: Se  $(u, v) \in \mathbb{R}^2$  e

$$|u| \leq m_0 \text{ e } |v| \leq m_0 \quad (2.10)$$

não precisamos de condições em  $F(u, v)$  e  $G(u, v)$  pois  $F, G$  aplica conjuntos limitados em conjuntos limitados, conseqüentemente,  $(f, u)_+$  e  $(g, v)_+$  são limitados para cada  $f \in F(u, v)$  e  $g \in G(u, v)$ . Se (2.10) não se aplica a algum par  $(u, v)$ , então  $|u| > m_0$  ou  $|v| > m_0$ . Nesse caso, também não precisamos de condições em  $F(u, v)$  e  $G(u, v)$  se

$$(u, f)_+ \leq 0 \text{ e } (v, g)_+ \leq 0, \text{ para todos os } f \in F(u, v) \text{ e } g \in G(u, v). \quad (2.11)$$

No entanto, se ambos (2.10) e (2.11) não forem satisfeitos, ou seja, se  $|u| > m_0$  ou  $|v| > m_0$  e  $(u, f_0)_+ > 0$  ou  $(v, g_0)_+ > 0$  para algum  $f_0 \in F(u, v)$  ou algum  $g_0 \in G(u, v)$  então impomos a condição de que  $|f| \leq a|u| + b|v| + c$  e  $|g| \leq a|u| + b|v| + c$  para cada  $f \in F(u, v)$  e para cada  $g \in G(u, v)$ .

**Teorema 45.** [7] Se  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  é contínua, estritamente crescente e  $\varphi(0) = 0$  então para cada  $u_0 \in L^1(\Omega)$  fixo e cada subconjunto  $\mathcal{K}$  fracamente relativamente compacto em  $L^\infty(0, T; L^\infty(\Omega))$ , o conjunto de todas as soluções fracas de (2.1) onde  $f$  varia em  $\mathcal{K}$ ,  $\{W(u_0, f); f \in \mathcal{K}\}$ , é fortemente relativamente compacto em  $C([0, T]; L^1(\Omega))$ .

**Corolário 46.** [7] Se  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  é contínuo, estritamente crescente e  $\varphi(0) = 0$  então para cada  $u_0 \in L^\infty$  fixado e cada conjunto limitado  $\mathcal{K}$  em  $L^\infty(0, T; L^\infty(\Omega))$  a aplicação  $f \mapsto$



$W(u_0, f)$ , a única solução fraca de (2.1) correspondente para  $u_0$  e  $f$ , é sequencialmente contínua de  $\mathcal{K}$  dotado com a topologia fraca de  $L^1(0, T; L^1(\Omega))$  em  $C([0, T]; L^1(\Omega))$  dotado da topologia forte.

*Demonstração.* Seja  $u_0 \in L^\infty(\Omega)$  fixado e seja  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  uma sequência limitada em  $L^\infty(0, T; L^\infty(\Omega))$  tal que  $f_n \rightharpoonup f$  em  $L^1(0, T; L^1(\Omega))$ . Pelo Teorema 45 o conjunto  $\{W(u_0, f); f \in \mathcal{K}\}$  é relativamente fortemente compacto em  $C([0, T]; L^1(\Omega))$ . Para completar a prova, notamos que o único ponto limite em  $C([0, T]; L^1(\Omega))$  de  $(W(u_0, f_n))_{n \in \mathbb{N}}$  é exatamente  $W(u_0, f)$ , pois o único ponto limite de  $(W(u_0, f_n))_{n \in \mathbb{N}}$  no sentido das distribuições sobre  $(0, T) \times \Omega$  é  $W(u_0, f)$ .  $\square$

*A demonstração do próximo teorema pode ser encontrada no Apêndice.*

**Teorema 47.** [7] *Considere o sistema*

$$\begin{cases} u_t - \Delta\varphi(u) \in F(u, v) & (0, T) \times \Omega \\ v_t - \Delta\psi(v) \in G(u, v) & (0, T) \times \Omega \\ \varphi(u) = \psi(v) = 0 & (0, T) \times \partial\Omega \\ u(0, x) = u_0(x) \\ v(0, x) = v_0(x) & \text{em } \Omega, \end{cases} \quad (2.12)$$

sendo que  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$  é um domínio suave e limitado.

Se o sistema for difusivo ( $\varphi$  e  $\psi$  são ambas estritamente crescentes) e  $F, G : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$  são semicontínuas superiormente, então para cada par  $u_0, v_0 \in L^\infty(\Omega)$ , existe  $T_0 \in (0, T]$  tal que (2.12) tem pelo menos uma solução fraca  $(u, v)$  definida em  $[0, T_0]$  e satisfazendo

$$u, v \in W^{1,2}(0, T_0; H^{-1}(\Omega)) \cap L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega)) \quad (2.13)$$

$$\varphi(u), \psi(v) \in L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)). \quad (2.14)$$

Se em adição o par  $(F, G)$  é sublinear positivamente, a mesma conclusão é verdade com  $T_0 = T$ .

Antes de estabelecer o próximo teorema, vejamos alguns resultados. Primeiro, vamos considerar os problemas

$$\begin{cases} v_t - \Delta\psi(v) \in gH(v) & (0, T) \times \Omega \\ \psi(v) = 0 & (0, T) \times \partial\Omega \\ v(0, x) = v_0(x) & \text{em } \Omega, \end{cases} \quad (2.15)$$

e

$$\begin{cases} v_t - \Delta\psi(v) \in g + H(v) & (0, T) \times \Omega \\ \psi(v) = 0 & (0, T) \times \partial\Omega \\ v(0, x) = v_0(x) & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (2.16)$$

**Definição 48.** [5] Chamamos a aplicação  $H : \mathbb{R} \rightarrow 2^{\mathbb{R}} \setminus \{\emptyset\}$  de  $m$ -dissipativa se para cada  $v, \bar{v} \in \mathbb{R}$  e  $w \in H(v)$ ,  $\bar{w} \in H(\bar{v})$ , temos  $(v - \bar{v})(w - \bar{w}) \leq 0$ , e para  $\lambda > 0$ ,  $I - \lambda H$  é sobrejetiva. Denotamos por  $J_\lambda = (I - \lambda H)^{-1}$  e  $H_\lambda = (1/\lambda)(I - J_{\lambda H})$  o resolvente e a aproximação de Yosida de  $H$ , respectivamente. Temos também que para cada  $\lambda > 0$ ,  $H_\lambda$  é Lipschitz em  $\mathbb{R}$  com constante de Lipschitz  $1/\lambda$ , e que

$$\lim_{\lambda \downarrow 0} H_\lambda(v) = H^0(v) \quad (2.17)$$

para cada  $v \in \mathbb{R}$ , onde  $H^0(v)$  é o valor mínimo absoluto em  $H(v)$ .

Enunciaremos dois lemas para ajudar na prova da existência local de solução do próximo teorema.

**Lema 49.** [7] Se  $H : \mathbb{R} \rightarrow 2^{\mathbb{R}} \setminus \{\emptyset\}$  é  $m$ -dissipativo, então para cada  $g \in L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega))$  não negativa e cada  $v_0 \in L^\infty(\Omega)$  o problema (2.15) tem uma única solução fraca  $v = W(v_0, g)$  definida em  $[0, T]$ . Em adição, para cada subconjunto limitado  $B$  em  $L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega)) \times L^\infty(\Omega)$  existe  $C = C(B) > 0$  tal que para cada  $(g, v_0), (\bar{g}, \bar{v}_0) \in B$  com  $g, \bar{g}$  não negativas, as soluções fracas correspondentes  $v = W(v_0, g)$  e  $\bar{v} = W(\bar{v}_0, \bar{g})$  satisfazem

$$\|v(t) - \bar{v}(t)\|_{L^1(\Omega)} \leq \|v(s) - \bar{v}(s)\|_{L^1(\Omega)} + C \int_s^t \|g(\tau) - \bar{g}(\tau)\|_{L^1(\Omega)} d\tau \quad (2.18)$$

para cada  $0 \leq s \leq t \leq T$ .

**Lema 50.** [7] Se  $H : \mathbb{R} \rightarrow 2^{\mathbb{R}} \setminus \{\emptyset\}$  é  $m$ -dissipativo, então para cada  $g \in L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega))$  e cada  $v_0 \in L^\infty(\Omega)$  o problema (2.16) tem uma única solução fraca  $v = W(v_0, g)$  definida em  $[0, T]$ . Em adição, para cada  $g, \bar{g} \in L^\infty(0, T; L^\infty(\Omega))$  e cada  $v_0, \bar{v}_0 \in L^\infty(\Omega)$  as soluções fracas correspondentes  $v = W(v_0, g)$  e  $\bar{v} = W(\bar{v}_0, \bar{g})$  satisfazem

$$\|v(t) - \bar{v}(t)\|_{L^1(\Omega)} \leq \|v(s) - \bar{v}(s)\|_{L^1(\Omega)} + \int_s^t \|g(\tau) - \bar{g}(\tau)\|_{L^1(\Omega)} d\tau \quad (2.19)$$

para cada  $0 \leq s \leq t \leq T$ .

Sob as hipóteses do próximo teorema somos forçados a adotar uma estratégia diferente em comparação com o Teorema 47, mesmo que seja baseado no artifício do ponto fixo oferecido pelo Teorema 27, pois  $\psi$  é não decrescente e não estritamente crescente como pedido no Corolário 46.

**Teorema 51.** [7] Considere o sistema

$$\begin{cases} u_t - \Delta\varphi(u) \in F(u, v) & (0, T) \times \Omega \\ v_t - \Delta\psi(v) \in G(u, v) & (0, T) \times \Omega \\ \varphi(u) = \psi(v) = 0 & (0, T) \times \partial\Omega \\ u(0, x) = u_0(x) \\ v(0, x) = v_0(x) & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (2.20)$$

sendo que  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$  é um domínio suave e limitado. Considere  $u_0, v_0 \in L^\infty(\Omega)$ . Se o sistema é semi-difusivo ( $\varphi$  é estritamente crescente e  $\psi$  é não decrescente),  $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$  é semicontínua superiormente e  $G : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$  é de variáveis separáveis, então existe  $T_0 \in (0, T]$  tal que (2.20) tem pelo menos uma solução fraca  $(u, v)$  definida em  $[0, T_0]$  e satisfazendo

$$u, v \in W^{1,2}(0, T_0; H^{-1}(\Omega)) \cap L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega)) \quad (2.21)$$

$$\varphi(u), \psi(v) \in L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)). \quad (2.22)$$

Se, em adição, o par  $(F, G)$  é positivamente sublinear, a conclusão permanece válida para  $T_0 = T$ .

# Capítulo 3

## Sistema Semi-difusivo com Expoentes Variáveis

Os resultados deste capítulo são inéditos e geraram o artigo [15].

Consideraremos neste capítulo o seguinte sistema semi-difusivo

$$(S) \begin{cases} u_t - \operatorname{div}(|\nabla u|^{p(\cdot)-2} \nabla u) \in F(u, v) & t > 0 \\ v_t \in G(u, v) & t > 0 \\ u(t, x) = v(t, x) = 0 & t \geq 0, x \in \partial\Omega \\ (u(0, x), v(0, x)) = (u_0(x), v_0(x)) & \text{em } H \times H := L^2(\Omega) \times L^2(\Omega), \end{cases} \quad (3.1)$$

com  $F : H \times H \rightarrow 2^H$  semicontínua superiormente e  $G : H \times H \rightarrow 2^H$  de variáveis separáveis da forma  $G(u, v) = g(u) + \mathcal{H}(v)$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$ , um domínio suave limitado. O expoente  $p(\cdot) \in C(\overline{\Omega})$  satisfaz

$$p^+ := \max_{x \in \overline{\Omega}} p(x) > p^- := \min_{x \in \overline{\Omega}} p(x) \geq p > 2.$$

Considere  $Y := W_0^{1,p(\cdot)}(\Omega)$  com  $p^- > 2$ . Tem-se  $Y \subset H \subset Y^*$  com inclusões contínuas e densas. Referimos o leitor a [8, 9] e referências lá contidas para ver propriedades dos espaços de Lebesgue e Sobolev com expoentes variáveis. Em particular, com

$$L^{p(\cdot)}(\Omega) := \left\{ u : \Omega \rightarrow \mathbb{R} : u \text{ é mensurável, } \int_{\Omega} |u(x)|^{p(x)} dx < \infty \right\}$$

e  $L_+^\infty(\Omega) := \{q \in L^\infty(\Omega) : \text{ess inf } q \geq 1\}$ , define

$$\rho(u) := \int_{\Omega} |u(x)|^{p(x)} dx, \quad \|u\|_{L^{p(\cdot)}(\Omega)} := \inf \left\{ \lambda > 0 : \rho\left(\frac{u}{\lambda}\right) \leq 1 \right\}$$

para  $u \in L^{p(\cdot)}(\Omega)$  e  $p \in L_+^\infty(\Omega)$ . Sabe-se que  $Y$  é um espaço de Banach com norma

$$\|u\|_Y := \|u\|_{L^{p(\cdot)}(\Omega)} + \|\nabla u\|_{L^{p(\cdot)}(\Omega)}.$$

Considere o operador  $A$  definido em  $Y$  tal que para cada  $u \in Y$  é associado o seguinte elemento de  $Y^*$ ,  $Au : Y \rightarrow \mathbb{R}$  dado por

$$Au(v) := \int_{\Omega} |\nabla u(x)|^{p(x)-2} \nabla u(x) \cdot \nabla v(x) dx.$$

Os autores em [14] provaram que:

- O operador  $A : Y \rightarrow Y^*$ , com domínio  $Y = W_0^{1,p(\cdot)}(\Omega)$ , é maximal monótono e  $A(Y) = Y^*$ .
- A realização do operador  $A$  em  $H = L^2(\Omega)$ , denotado por

$$A_H u = -\Delta_{p(x)} u = -\text{div}(|\nabla u|^{p(\cdot)-2} \nabla u),$$

com  $D(A_H) = \{u \in Y; Au \in H\}$  e  $A_H u = Au \forall u \in D(A_H)$ , é maximal monótono em  $H$ .

- O operador  $A_H$  é a subdiferencial  $\partial\varphi_{p(\cdot)}$  da aplicação convexa, própria e semicontínua inferiormente  $\varphi_{p(\cdot)} : L^2(\Omega) \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$  dado por

$$\varphi_{p(\cdot)}(u) = \begin{cases} \left[ \int_{\Omega} \frac{1}{p(x)} |\nabla u|^{p(x)} dx \right] & \text{se } u \in Y \\ +\infty, & \text{caso contrário.} \end{cases} \quad (3.2)$$

Podemos obter as seguintes estimativas para o operador

$$\langle Au, u \rangle_{Y^*, Y} \geq \frac{1}{2^{p^+}} \begin{cases} \|u\|_Y^{p^+} & \text{se } \|u\|_Y < 1, \\ \|u\|_Y^{p^-} & \text{se } \|u\|_Y \geq 1. \end{cases} \quad (3.3)$$

Considere o seguinte problema

$$\begin{cases} \frac{du}{dt} - \Delta_{p(x)}u = f \\ u(0) = u_0 \end{cases} \quad (3.4)$$

com condições de contorno Dirichlet homogêneas, sendo  $\Omega$  um domínio suave limitado em  $\mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$ ,  $p(x) \in C(\overline{\Omega})$  com  $p(x) > 2$  para quase todo  $x \in \Omega$ ,  $u_0 \in H = L^2(\Omega)$  e  $f \in L^1(0, T; H)$ . Como o operador  $-\Delta_{p(x)}$  é maximal monótono, segue imediatamente do Teorema 3.4 em [5] o seguinte

**Proposição 52.** O problema (3.4) tem uma única solução fraca.

**Definição 53.** Uma solução forte de (S) é um par  $(u, v)$  satisfazendo:  $u, v \in C([0, T]; H)$  para o qual existem  $f, w \in L^1(0, T; H)$ ,  $f(t) \in F(u(t), v(t))$ ,  $w(t) \in G(u(t), v(t))$  q.t.p. em  $(0, T)$ , e tal que  $(u, v)$  é uma solução forte (ver Definição 39) sobre  $(0, T)$  para o sistema  $(P_1)$  abaixo:

$$(P_1) \quad \begin{cases} \frac{du}{dt} + Au = f \\ \frac{dv}{dt} = w \\ u(0) = u_0, v(0) = v_0. \end{cases}$$

### 3.1 Existência de Solução Local

**Teorema 54.** Suponha que  $F : H \times H \rightarrow 2^H$  é semicontínua superiormente,  $G : H \times H \rightarrow 2^H$  é de variáveis separáveis da forma  $G(u, v) = \tilde{g}(u) + \mathcal{H}(v)$  e  $F$  e  $\tilde{g}$  levam limitados em limitados. Então para cada  $(u_0, v_0) \in H \times H$  existe  $T_0 \in (0, T]$  tal que o sistema (S) tem pelo menos uma solução fraca  $(u, v)$  definida em  $[0, T_0]$ . Se em adição, o par  $(F, G)$  é positivamente sublinear, a mesma conclusão é válida com  $T_0 = T$ .

*Demonstração.* Seja  $u_0, v_0 \in L^2(\Omega)$  e escolhamos  $m > 0$  satisfazendo

$$\|u_0\|_{L^2(\Omega)} + 1 \leq m \text{ e } \|v_0\|_{L^2(\Omega)} + 1 \leq m. \quad (3.5)$$

Como  $F$  é semicontínua superiormente,  $\tilde{g}$  é contínua que leva limitados em limitados e  $H$  é definida em toda parte e maximal monótono, é sempre possível escolher  $r \geq M > 0$  e

$T_0 \in (0, T]$  tal que

$$\|f(t)\|_{L^2(\Omega)} \leq M \text{ para cada } f \in F(u, v) \quad (3.6)$$

sempre que  $\|u\|_{L^2(\Omega)} \leq m$ ,  $\|v\|_{L^2(\Omega)} \leq m$ ,

$$\|\tilde{g}(u(t))\|_{L^2(\Omega)} \leq M \text{ para } u(t) \in H, \quad (3.7)$$

pois  $\tilde{g}$  é contínua e leva limitados em limitados, logo limitada, e

$$T_0 r \leq 1 \text{ e } T_0 M \leq 1. \quad (3.8)$$

Agora definimos  $\mathcal{K}$  subconjunto em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$  por

$$\mathcal{K} = \{f; f \in L^2(0, T_0; L^2(\Omega)), \|f(t)\|_{L^2(\Omega)} \leq r \text{ para quase todo } t \in [0, T_0]\}. \quad (3.9)$$

Temos que  $\mathcal{K}$  é não vazio e fracamente compacto em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$ . De fato, seja  $\{(f_n)\}$  uma sequência em  $\mathcal{K}$ . Queremos mostrar que existe subsequência que converge fracamente em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$  para algum elemento de  $\mathcal{K}$ . Como  $\|f_n(t)\|_{L^2(\Omega)} \leq r$  q.t.p. em  $[0, T_0]$ , então por (3.8)

$$\begin{aligned} \|f_n(t)\|_{L^2(0, T_0; L^2(\Omega))}^2 &= \int_0^{T_0} \|f_n(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 dt \\ &\leq \int_0^{T_0} r^2 dt = r^2 T_0 \leq r. \end{aligned} \quad (3.10)$$

Portanto,  $f_n$  é uma sequência limitada em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$ . Logo, podemos extrair uma subsequência  $\{f_{n_k}\} \subset \{f_n\}$  tal que  $f_{n_k} \rightharpoonup f$  fracamente em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$  para algum  $f \in L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$ . Além disso,

$$\|f\|_{L^2(0, T_0; L^2(\Omega))} \leq \liminf \|f_{n_k}\|_{L^2(0, T_0; L^2(\Omega))} \leq \liminf r = r. \quad (3.11)$$

Logo,  $\|f\|_{L^2(0, T_0; L^2(\Omega))} \leq r$  q.t.p. em  $[0, T_0]$  e portanto  $f \in \mathcal{K}$ . Então, existe  $\{(f_{n_k})\} \subset \{(f_n)\} \in \mathcal{K}$  tal que

$$f_{n_k} \rightharpoonup f \text{ em } L^2(0, T_0; L^2(\Omega)). \quad (3.12)$$

Agora definimos o operador  $P : \mathcal{K} \rightarrow C([0, T_0], L^2(\Omega))$  por  $Pf = u$ , para  $f \in \mathcal{K}$ , onde  $u$  é solução fraca única do problema

$$\begin{cases} u_t - \operatorname{div}(|\nabla u|^{p(\cdot)-2} \nabla u) = f & t > 0 \\ u(t, x) = 0 & t \geq 0, x \in \partial\Omega, \\ u(0, x) = u_0(x) & \text{em } L^2(\Omega) \end{cases} \quad (3.13)$$

dada por [14]. De (2.2), (3.5) e (3.8) temos que  $\|u(t)\|_{L^2(\Omega)} \leq m$ , para  $t \in [0, T_0]$ . De fato,

$$\|u(t)\|_{L^2(\Omega)} \leq m - 1 + \int_0^t r ds = m - 1 + T_0 r \leq m \quad (3.14)$$

para  $t \in [0, T_0]$ . Além disso, definimos o operador

$$Q : \mathcal{K} \rightarrow C([0, T_0], L^2(\Omega)) \quad (3.15)$$

por  $Qf = v$ , para  $f \in \mathcal{K}$ , onde  $v$  é a solução fraca única do problema

$$\begin{cases} v_t - \mathcal{H}(v) \in \tilde{g}(Pf) & t > 0 \\ v(t, x) = 0 & t \geq 0, x \in \partial\Omega, \\ v(0, x) = v_0(x) & \text{em } L^2(\Omega). \end{cases} \quad (3.16)$$

Temos que o operador  $Q$  está bem definido em todo  $\mathcal{K}$  uma vez que as soluções  $u$  e  $v$  sempre existem e são únicas pois os operadores são maximais monótonos em  $L^2(\Omega)$ . Em adição, de (2.2) temos

$$\|v(t)\|_{L^2(\Omega)} \leq \|v_0\|_{L^2(\Omega)} + \int_0^t \|\tilde{g}(u(s))\|_{L^2(\Omega)} ds. \quad (3.17)$$

E por (3.5), (3.7) e (3.8) sabemos que  $\|v_0\|_{L^2(\Omega)} + 1 \leq m$ ,  $\|\tilde{g}(u(t))\|_{L^2(\Omega)} \leq M$  e  $T_0 M \leq 1$  respectivamente. Logo

$$\begin{aligned} \|v(t)\|_{L^2(\Omega)} &\leq \|v_0\|_{L^2(\Omega)} + \int_0^t \|\tilde{g}(u(s))\|_{L^2(\Omega)} ds \\ &\leq m - 1 + M \int_0^t ds = m - 1 + T_0 M \leq m. \end{aligned} \quad (3.18)$$

Logo, temos  $\|Qf(t)\|_{L^2(\Omega)} \leq m$  para  $t \in [0, T_0]$ .



Finalmente, definimos o operador  $S : \mathcal{K} \rightarrow 2^{L^2(0, T_0; L^2(\Omega))}$  por

$$S(f) = Sel F(Pf, Qf) \quad (3.19)$$

para cada  $f \in \mathcal{K}$ .

Como  $F$  é semicontínua superiormente,  $S$  tem valores não vazios. Além disso,  $S$  tem valores fracamente compactos. De fato, seja  $f_n$  uma sequência de  $Sel F(Pf, Qf)$ . Queremos mostrar que existe  $\{f_{n_k}\}$ , subsequência  $\{f_n\}$ , tal que  $\{f_{n_k}\}$  converge fracamente em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$  para algum elemento da  $Sel F(Pf, Qf)$ . Logo, como  $\|f_n\|_{L^2(0, T_0; L^2(\Omega))} \leq r$ ,  $\{f_n\}$  é uma sequência limitada em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$ , logo podemos extrair uma subsequência  $\{f_{n_k}\}$  tal que

$$f_{n_k} \rightharpoonup \bar{f} \text{ (fracamente) em } L^2(0, T_0; L^2(\Omega)) \quad (3.20)$$

para algum  $\bar{f} \in L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$ . Agora, basta mostrar que  $\bar{f} \in Sel F(Pf, Qf)$ . Tomemos  $C$  um fechado em  $H$ , o conjunto  $F^{-1}(C) = \{(u, v) \in H \times H; F(u, v) \cap C \neq \emptyset\}$  é mensurável pela Observação 25. Além disso,  $\bar{f} \in F(u, v)$  q.t.p.,  $(u, v) \in H \times H$  é uma seleção mensurável de  $F$ , logo  $\bar{f} \in Sel F(u, v)$ .

Assim, para usarmos o Teorema do ponto fixo, temos que mostrar que  $S$  leva elementos de  $\mathcal{K}$  para  $2^{\mathcal{K}}$  e seu gráfico é fracamente  $\times$  fracamente sequencialmente fechado. Começaremos a mostrar que  $S$  aplica  $\mathcal{K}$  em subconjuntos de  $\mathcal{K}$ . Sabemos dos passos anteriores que  $\|u(t)\|_{L^2(\Omega)} \leq m$  e  $\|\tilde{g}(u(t))\|_{L^2(\Omega)} \leq M \leq r$ . Em particular, para todo  $\hat{g} \in S(f)$  temos  $\|\hat{g}\|_{L^2(\Omega)} \leq M \leq r$ , para todo  $t \in [0, T_0]$ . Portanto,  $\hat{g} \in \mathcal{K}$ , ou seja,  $S(f) = Sel F(Pf, Qf) \in P(\mathcal{K})$ . Consequentemente  $S : \mathcal{K} \rightarrow 2^{\mathcal{K}}$ .

Para mostrar que o gráfico de  $S$  é fracamente  $\times$  fracamente sequencialmente fechado, tome o operador  $S$  com seu gráfico como  $S = \{(f, g); f \in \mathcal{K}, g \in S(f)\}$ . Seja agora  $((f_n, g_n))_{n \in \mathbb{N}}$  uma sequência no gráfico de  $S$  tal que

$$f_n \rightharpoonup f \text{ e } g_n \rightharpoonup g \text{ em } L^2(0, T_0; L^2(\Omega)). \quad (3.21)$$

Claramente  $f \in \mathcal{K}$  já que  $\mathcal{K}$  é fracamente compacto e portanto fracamente fechado, desde que um espaço munido com a topologia fraca é separável. Logo, existe único elemento  $u \in C([0, T_0]; L^2(\Omega))$  tal que  $u = Pf$  e único elemento  $v \in C([0, T_0]; L^2(\Omega))$  tal que  $v = Qf$ .

Note que como  $((f_n, g_n))_{n \in \mathbb{N}} \in S$ , então para cada  $n \in \mathbb{N}$  existe  $u_n, v_n \in C([0, T_0]; L^2(\Omega))$  tal que  $u_n = Pf_n$  e  $v_n = Qf_n$  e além disso,  $f_n \in SelF(Pf_n, Qf_n)$ . Assim, pelo Teorema 28, basta mostrar que  $u_n \rightarrow u = Pf$  q.t.p. em  $[0, T_0]$  e  $v_n \rightarrow v = Qf$  q.t.p. em  $[0, T_0]$  para garantirmos que  $g \in Sel F(Pf, Qf)$ .

Como  $u_n$  é solução fraca de  $\frac{du_n}{dt} - div(|\nabla u_n|^{p(\cdot)-2} \nabla u_n) = f_n$ , então

$$\frac{1}{2} \|u_n(t) - \theta\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \frac{1}{2} \|u_n(s) - \theta\|_{L^2(\Omega)}^2 + 2 \int_s^t \langle f_n(\tau) - y, u_n(\tau) - \theta \rangle d\tau \quad (3.22)$$

para todo  $\theta \in D(-\Delta_{p(\cdot)})$  e  $y = -div(|\nabla \theta|^{p(\cdot)-2} \nabla \theta)$ , para todo  $0 \leq s \leq t \leq T_0$ .

Precisamos mostrar agora que  $\{u_n\}$  contém ao menos uma subsequência que converge para  $u$  em  $C([0, T_0]; L^2(\Omega))$ . Temos que o conjunto  $\{f_n; n \in \mathbb{N}\}$  é uniformemente integrável. De fato, temos que dado  $\epsilon > 0$ , existe  $m(E) = |E| < \delta(\epsilon) = \epsilon/r$  onde

$$\int_E \|f_n\|_{L^2(\Omega)} dt \leq \int_E r dt = m(E)r = \epsilon. \quad (3.23)$$

Portanto, o conjunto  $\{f_n; n \in \mathbb{N}\}$  é uniformemente integrável e então pelo Teorema de Baras o conjunto das soluções  $\{u_n; n \in \mathbb{N}\}$  de

$$\begin{cases} \frac{du_n}{dt} - div(|\nabla u_n|^{p(\cdot)-2} \nabla u_n) = f_n & t > 0 \\ u(t, x) = 0 & t \geq 0, x \in \partial\Omega \\ u(0, x) = u_0(x) & em L^2(\Omega), \end{cases} \quad (3.24)$$

quando  $f_n$  percorre o conjunto  $\{f_n; n \in \mathbb{N}\}$ , é relativamente compacto em  $C([0, T_0]; L^2(\Omega))$ .

Logo, temos que existe  $\bar{u} \in C([0, T_0]; L^2(\Omega))$  e uma subsequência  $\{u_{n_k}\} \subset \{u_n\}$  tal que  $u_{n_k}$  converge para  $\bar{u}$  em  $C([0, T_0]; L^2(\Omega))$ .

Agora, observe que como  $f_n \rightharpoonup f$  em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$  e  $u_{n_k} \rightarrow \bar{u}$  em  $C([0, T_0], L^2(\Omega))$  e conseqüentemente  $u_{n_k} \rightarrow \bar{u}$  em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$  então,

$$\langle u_{n_k} - \theta, f_{n_k} - y \rangle \rightarrow \langle \bar{u} - \theta, f - y \rangle \quad (3.25)$$

em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$  para todo  $\theta \in D(-\Delta_{p(\cdot)})$  e  $y = -div(|\nabla \theta|^{p(\cdot)-2} \nabla \theta)$ . De fato, temos da Proposição 14 e do Lema 15 que, cada  $u_n$  com  $n \in \mathbb{N}$  e em particular cada  $u_{n_k}$  verifica

$$\|u_{n_k}(t) - \theta\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \|u_{n_k}(s) - \theta\|_{L^2(\Omega)}^2 + 2 \int_s^t \langle u_{n_k}(\tau) - \theta, f_{n_k}(\tau) - y \rangle d\tau, \quad (3.26)$$

logo, tomando  $n_k \rightarrow \infty$  temos

$$\|\bar{u}(t) - \theta\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \|\bar{u}(s) - \theta\|_{L^2(\Omega)}^2 + 2 \int_s^t \langle \bar{u}(\tau) - \theta, f(\tau) - y \rangle d\tau, \quad (3.27)$$

para todo  $\theta \in D(-\Delta_{p(\cdot)})$  e  $y = -\operatorname{div}(|\nabla\theta|^{p(\cdot)-2}\nabla\theta)$ , e portanto por [14], página 401,  $\bar{u}$  é uma solução fraca de  $\frac{d\bar{u}}{dt} - \operatorname{div}(|\nabla\bar{u}|^{p(\cdot)-2}\nabla\bar{u}) = f$  com  $\bar{u}(0, x) = u_0(x)$ .

Como  $v_n$  é solução fraca de  $\frac{dv_n}{dt} - \mathcal{H}(v_n) = g_n$ , onde  $-\mathcal{H}$  é maximal monótono então

$$\frac{1}{2}\|v_n(t) - \zeta\|^2 \leq \frac{1}{2}\|v_n(s) - \zeta\|^2 + \int_s^t \langle g_n(\tau) - y, v_n(\tau) - \zeta \rangle d\tau, \quad (3.28)$$

para todo  $0 \leq s \leq t \leq T_0$ .

Precisamos mostrar agora que  $\{v_n\}$  contém ao menos uma subsequência que converge para  $v$  em  $C([0, T_0]; L^2(\Omega))$ .

Temos que dado  $\epsilon > 0$ , existe  $m(E) < \delta(\epsilon) = \epsilon/r$  onde

$$\int_E \|g_n\|_{L^2(\Omega)} dt \leq \int_E r dt = m(E)r = \epsilon. \quad (3.29)$$

Portanto, como  $-\mathcal{H}$  é um operador maximal monótono e o conjunto  $\{g_n; n \in \mathbb{N}\}$  é uniformemente integrável, temos pelo Teorema de Baras que o conjunto das soluções  $\{v_n; n \in \mathbb{N}\}$  de

$$\begin{cases} \frac{dv_n}{dt} - \mathcal{H}(v_n) = g_n & t > 0 \\ v(x, t) = 0 & \text{em } \partial\Omega \\ v(0, x) = v_0(x) & \text{em } L^2(\Omega), \end{cases} \quad (3.30)$$

quando  $g_n$  percorre o conjunto  $\{g_n; n \in \mathbb{N}\}$ , é relativamente compacto em  $C([0, T_0]; L^2(\Omega))$ .

Logo, temos que existe  $\bar{v} \in C([0, T_0]; L^2(\Omega))$  e uma subsequência  $\{v_{n_k}\} \subset \{v_n\}$  tal que  $v_{n_k}$  converge para  $\bar{v}$  em  $C([0, T_0]; L^2(\Omega))$ .

Agora, observe que como  $g_n \rightharpoonup g$  em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$  e  $v_{n_k} \rightarrow \bar{v}$  em  $C([0, T_0], L^2(\Omega))$  e consequentemente  $v_{n_k} \rightarrow \bar{v}$  em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$  então,

$$\langle v_{n_k}, g_{n_k} \rangle \rightarrow \langle \bar{v}, g \rangle \quad (3.31)$$

para todo  $x \in D(-\mathcal{H}(v))$  e  $y = -\mathcal{H}(v)$  em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$ . De fato, temos da Proposição 14 e do Lema 15 que cada  $v_n$  com  $n \in \mathbb{N}$  e em particular cada  $v_{n_k}$  verifica

$$\|v_{n_k}(t) - \zeta\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \|v_{n_k}(s) - \zeta\|_{L^2(\Omega)}^2 + 2 \int_s^t \langle v_{n_k}(\tau) - \zeta, g_{n_k}(\tau) - y \rangle d\tau, \quad (3.32)$$

logo, tomando  $n_k \rightarrow \infty$  temos

$$\|\bar{v}(t) - \zeta\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \|\bar{v}(s) - \zeta\|_{L^2(\Omega)}^2 + 2 \int_s^t \langle \bar{v}(\tau) - \zeta, g(\tau) - y \rangle d\tau, \quad (3.33)$$

para todo  $\zeta \in D(-\mathcal{H})$  e  $y = -\mathcal{H}(\zeta)$  portanto por [14],  $\bar{v}$  é uma solução fraca de  $\frac{d\bar{v}}{dt} = \tilde{g} + \mathcal{H}(\bar{v})$  e  $\bar{v}(0, x) = v_0(x)$ .

Logo, pela unicidade da solução fraca  $(\bar{u}, \bar{v}) = (u, v)$  e portanto, existe  $\{(u_{n_k}, v_{n_k})\} \subset \{(u_n, v_n)\}$  tal que  $\{(u_{n_k}, v_{n_k})\}$  converge para  $(u, v)$ , onde  $u = Pf$  e  $v = Qf$ .

Como  $g_n \rightharpoonup g$  em  $L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$ , aplicando o Teorema 28 podemos concluir que  $g \in S(f)$ , e portanto  $S$  é fracamente  $\times$  fracamente sequencialmente fechado.

Então, pelo Teorema do Ponto Fixo 27, existe  $f \in \mathcal{H}$  tal que  $f \in S(f)$ . Consequentemente,  $u = Pf$  e  $v = Qf$  é uma solução fraca do sistema (3.1) e isto completa a prova da existência local.

A prova da existência global é análoga ao que foi feito nos Teoremas 47 e 51 (veja Apêndice). A ideia é que dado  $T > 0$  arbitrário, se pode provar que cada solução de (S) na qual está definida em  $[0, T_0)$ ,  $T_0 \leq T$  pode ser estendida para  $[0, T]$  se  $(F, G)$  forem aplicações positivamente sublineares em  $H \times H$ .  $\square$

### 3.1.1 Existência do Atrator Global

*Para estudar o comportamento assintótico das soluções do sistema (S) trabalharemos com Semigrupos multívocos definidos por semifluxos generalizados.*

**Definição 55.** [1] Um **semifluxo generalizado**  $\mathcal{G}$  em  $X$  é uma família de aplicações  $\varphi : [0, \infty) \rightarrow X$  satisfazendo as condições:

(H1) Para cada  $z \in X$  existe pelo menos um  $\varphi \in \mathcal{G}$  com  $\varphi(0) = z$ .

(H2) Se  $\varphi \in \mathcal{G}$  e  $\tau \geq 0$ , então  $\varphi^\tau \in \mathcal{G}$ , onde  $\varphi^\tau(t) := \varphi(t + \tau), \forall t \in [0, \infty)$ .

(H3) Se  $\varphi, \psi \in \mathcal{G}$ , e  $\psi(0) = \varphi(t)$  para algum  $t \geq 0$ , então  $\theta \in \mathcal{G}$ , onde

$$\theta(\tau) := \begin{cases} \varphi(\tau) & \text{para } \tau \in [0, t] \\ \psi(\tau - t) & \text{para } \tau \in (t, \infty). \end{cases} \quad (3.34)$$

(H4) Se  $\{\varphi_j\}_{j=1}^\infty \subset \mathcal{G}$  e  $\varphi_j(0) \rightarrow z$ , então existe uma subsequência  $\{\varphi_\mu\}$  de  $\{\varphi_j\}$  e  $\varphi \in \mathcal{G}$  com  $\varphi(0) = z$  tal que  $\varphi_\mu(t) \rightarrow \varphi(t)$  para cada  $t \geq 0$ .

**Definição 56.** O **Semigrupo Multívoco**  $\{T(t)\}_{t \geq 0}$  **definido por**  $\mathcal{G}$  é a família de operadores multívocos  $T(t) : P(X) \rightarrow P(X)$  tal que, para cada  $t \geq 0$ ,

$$T(t)E := \{\varphi(t); \varphi \in \mathcal{G} \text{ com } \varphi(0) \in E\}.$$

**Definição 57.** Seja  $A, E \in P(X)$ . Dizemos que  $A$  **atrai**  $E$  se para algum  $\varepsilon > 0$  existe  $\tau = \tau(\varepsilon, E) \geq 0$  tal que  $T(t)E \subset O_\varepsilon(A)$  para todo  $t \geq \tau$ , ou equivalentemente,  $\text{dist}(T(t)E, A) \rightarrow 0$  quando  $t \rightarrow +\infty$ . Um subconjunto  $\mathcal{A}$  é um **B-atrator global** se atrai todos os subconjuntos limitados de  $X$ .

**Definição 58.** a)  $\mathcal{G}$  is **dissipativo limitado** ou **B-dissipativo** se existe um B-atrator global limitado para  $\mathcal{G}$ .

b) Dizemos que  $\mathcal{G}$  é  **$\varphi$ -dissipativo** se existe um conjunto limitado  $B_0$  tal que, para cada  $\varphi \in \mathcal{G}$ ,  $\varphi(t) \in B_0$  para todo  $t$  suficientemente grande.

**Observação 59.** Podemos ver que dissipativo limitado  $\Rightarrow \varphi$ -dissipativo.

**Definição 60.**  $\mathcal{G}$  é **assintoticamente compacto** se, para alguma sequência  $\{\varphi_j\} \subset \mathcal{G}$  com  $\{\varphi_j(0)\} \in B(X)$ , e para alguma sequência  $\{t_j\}$ ,  $t_j \rightarrow +\infty$ , a sequência  $\{\varphi_j(t_j)\}$  tem uma subsequência convergente.  $B(X)$  denota os subconjuntos não-vazios e limitados de  $X$ .

**Teorema 61.** Seja  $\mathcal{G}$  um semifluxo generalizado. Se  $\mathcal{G}$  é  $\varphi$ -dissipativo e assintoticamente compacto, então  $\mathcal{G}$  tem um B-atrator global compacto e invariante  $\mathcal{A}$ . Além disso,  $\mathcal{A}$  é o conjunto maximal compacto invariante em  $X$ , e  $\mathcal{A}$  é o minimal entre todos os B-atratores globais fechados.

Recomendamos ao leitor [13] para ver mais caracterizações do atrator.

Seja  $D(u_{01}, u_{02})$  o conjunto de todas as soluções de (S) com dados iniciais  $(u_{01}, u_{02})$  e considere  $\mathbb{G} := \bigcup_{(u_{01}, u_{02}) \in H \times H} D(u_{01}, u_{02})$ . Afirmamos que  $\mathbb{G}$  é um semifluxo generalizado

em  $L^2(\Omega) \times L^2(\Omega)$ . As hipóteses (H1), (H2) e (H3) na Definição 55 são imediatamente verificadas. A condição de semicontinuidade superior (H4) pode ser obtida usando uma versão ligeiramente diferente do Teorema 2.3.3 em [18].

Seguindo as ideias do Teorema 2.7 em [12] obtemos

**Teorema 62.** *Se o semifluxo generalizado  $\mathbb{G}$  associado com (S) é eventualmente limitado então  $\mathbb{G}$  é assintoticamente compacto.*

Podemos estimar as soluções nos espaços  $H \times H$  e  $Y \times H$ . O próximo lema garante que o semifluxo generalizado  $\mathbb{G}$  definido por (S) é  $B$ -dissipativo.

**Lema 63.** *Seja  $(u_1, u_2)$  uma solução do problema (S). Se existem constantes  $\kappa > 0$  e  $q > 2$  tal que  $\langle -\mathcal{H}(v), v \rangle \geq \kappa \|v\|_H^q$  para todo  $v \in H$ , então existe um número positivo  $r_0$  e uma constante  $T_0$  que não depende das condições iniciais, tal que*

$$\|(u_1(t), u_2(t))\|_{H \times H} \leq r_0 \quad \forall t \geq T_0.$$

*Demonstração.* Seja  $\varphi = (u_1, u_2)$  uma solução de (S). Então

$$\begin{cases} \frac{du_1}{dt}(t) + A(u_1(t)) = f(t) & \text{em } (0, T) \times \Omega, \\ \frac{du_2}{dt}(t) - \mathcal{H}(u_2(t)) \ni g(u_1(t)) & \text{em } (0, T) \times \Omega, \\ u_1(0, x) = u_{01}(x), \quad u_2(0, x) = u_{02}(x) & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (3.35)$$

Seja  $\alpha := 4(|\Omega| + 1)^2$  e  $\sigma := \frac{1}{2 \max\{p^+, q\}}$ . Multiplicando a primeira equação por  $u_1$ , a segunda equação em (3.35) por  $u_2$  e usando (3.3) obtemos

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_1(t)\|_H^2 \leq \begin{cases} -\frac{\sigma}{\alpha^{p^+}} \|u_1(t)\|_H^{p^+} + \langle f(t), u_1(t) \rangle_H & \text{se } t \in I_1, \\ -\frac{\sigma}{\alpha^{p^-}} \|u_1(t)\|_H^{p^-} + \langle f(t), u_1(t) \rangle_H & \text{se } t \in I_2 \end{cases} \quad (3.36)$$

onde

$$I_1 := \{t \in (0, T) : \|u_1(t)\|_Y < 1\}, \quad I_2 := \{t \in (0, T) : \|u_1(t)\|_Y \geq 1\}$$

e

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_2(t)\|_H^2 \leq -\kappa \|u_2(t)\|_H^q + \langle g(u_1(t)), u_2(t) \rangle_H, \quad t \in (0, T).$$

Agora, defina  $r := \frac{p^+}{p^-} > 1$  e seja  $r'$  tal que  $\frac{1}{r} + \frac{1}{r'} = 1$ . Então, pela desigualdade de Young,

$$-\frac{\sigma}{\alpha^{p^+}} \|u_1(t)\|_H^{p^+} \leq r \left( -\frac{\sigma}{\alpha^{p^+}} \|u_1(t)\|_H^{p^-} + \frac{\sigma}{\alpha^{p^+ r'}} \right). \quad (3.37)$$

Usando (3.37) em (3.36) obtemos

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_1(t)\|_H^2 \leq -C_2 \|u_1(t)\|_H^{p^-} + \langle f(t), u_1(t) \rangle_H + C_1 \quad \forall t \in I := (0, T), \quad (3.38)$$

onde  $C_1 := \frac{L\sigma}{p^- \alpha^{p^-}}$  e  $C_2 := \frac{1}{(2\alpha)^L}$  com  $L := \max\{p^+, q\}$ .

Podemos supor, sem perda de generalidade que,  $p^- \geq q$ . Se  $p^- = q$  obtemos uma expressão similar a (3.38) com  $q$  no lugar de  $p^-$ . Se  $p^- > q$ , considerando  $\theta := \frac{p^-}{q} > 1$ ,  $\theta'$  tal que  $\frac{1}{\theta} + \frac{1}{\theta'} = 1$  e  $\epsilon > 0$  temos

$$\|u_1(t)\|_H^q = \frac{\epsilon}{\epsilon} \|u_1(t)\|_H^q \leq \frac{1}{\theta' \epsilon^{\theta'}} + \frac{1}{\theta} \epsilon^\theta \|u_1(t)\|_H^{p^-}$$

e então

$$-C_2 \|u_1(t)\|_H^{p^-} \leq \frac{\theta}{\epsilon^\theta} \left[ \frac{C_2}{\theta' \epsilon^{\theta'}} - C_2 \|u_1(t)\|_H^q \right].$$

Portanto obtemos

$$\begin{cases} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_1(t)\|_H^2 \leq -\frac{C_2 \theta}{\epsilon^\theta} \|u_1(t)\|_H^q + \langle f(t), u_1(t) \rangle_H + C_1 + \frac{\theta C_2}{\theta' \epsilon^\theta \epsilon^{\theta'}} \\ \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_2(t)\|_H^2 \leq -\kappa \|u_2(t)\|_H^q + \langle g(u_1(t)), u_2(t) \rangle_H. \end{cases} \quad (3.39)$$

Estimamos  $\langle f(t), u_1(t) \rangle_H$  e  $\langle g(u_1(t)), u_2(t) \rangle_H$  usando a desigualdade de Young. Escolhendo um  $\epsilon$  conveniente, suficientemente pequeno, obtemos

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left( \|u_1(t)\|_H^2 + \|u_2(t)\|_H^2 \right) &\leq -C_5 \left( \|u_1(t)\|_H^q + \|u_2(t)\|_H^q \right) + C_6 \\ &\leq -\frac{C_5}{2^{\frac{q}{2}}} \left( \|u_1(t)\|_H^2 + \|u_2(t)\|_H^2 \right)^{\frac{q}{2}} + C_6, \end{aligned}$$

onde  $C_5, C_6 > 0$  são constantes que dependem dos números  $|\Omega|, p^-, p^+, q$ .

Portanto, a função  $y(t) := \|u_1(t)\|_H^2 + \|u_2(t)\|_H^2$  satisfaz a desigualdade

$$y'(t) \leq -\frac{2C_5}{2^{\frac{q}{2}}} y(t)^{\frac{q}{2}} + 2C_6, \quad t > 0.$$

Do Lema 5.1 em [17] obtemos

$$y(t) \leq \left( \frac{C_6}{\frac{C_5}{2^{q/2}}} \right)^{2/q} + \left[ \frac{2C_5}{2^{q/2}} (q/2 - 1) t \right]^{-1/(q/2-1)}.$$

Seja  $T_0 > 0$  tal que  $\left[ \frac{2C_5}{2^{q/2}} \left( \frac{q}{2} - 1 \right) T_0 \right]^{-1/(q/2-1)} \leq 1$ . Então,  
 $\|u_1(t)\|_H^2 + \|u_2(t)\|_H^2 \leq \kappa_0 := (C_6 2^{q/2} / C_5)^{2/q} + 1$  para todo  $t \geq T_0$ .  $\square$

*Agora estamos prontos para estabelecer o seguinte teorema, que é o principal resultado do trabalho.*

**Teorema 64.** *O sistema (S) possui um atrator global compacto sempre que  $F$  e  $G$  são aplicações multívocas semicontínuas superiormente e  $(F, G)$  positivamente sublinear e  $G : H \times H \rightarrow 2^H$  é de variáveis separáveis da forma  $G(u, v) = g(u) + \mathcal{H}(v)$ , onde  $g$  é uma função contínua e  $-\mathcal{H}$  é um operador maximal monótono satisfazendo  $\langle -\mathcal{H}(v), v \rangle \geq \kappa \|v\|_H^q$ , para todo  $v \in H$ , para algumas constantes  $q > 2$  e  $\kappa > 0$ .*

*Demonstração.* Como uma consequência do Lema 63 temos que o semifluxo generalizado  $\mathbb{G}$  definido por (S) é  $B$ -dissipativo e então, eventualmente limitado e  $\varphi$ -dissipativo. Logo, do Teorema 62, o semifluxo generalizado  $\mathbb{G}$  é assintoticamente compacto. Portanto, o Teorema 61 assegura a existência de um  $B$ -atrator global compacto invariante para (S).  $\square$

*Também é possível obter estimativas para as soluções em um espaço mais regular, como podemos ver a seguir:*

**Proposição 65.** *Seja  $(u_1, u_2)$  uma solução do problema (S). Então existem constantes positivas  $r_1$  e  $T_1 > T_0$ , que não dependem dos dados iniciais, tal que*

$$\|(u_1(t), u_2(t))\|_{Y \times H} \leq r_1, \quad \forall t \geq T_1.$$

*Demonstração.* Tome  $T_1 > T_0$ . Como  $(u_1, u_2)$  é uma solução de (S), temos

$$\begin{cases} \frac{du_1}{dt} + A(u_1) = f \text{ em } (0, T) \times \Omega \\ \frac{du_2}{dt} = w \text{ em } (0, T) \times \Omega, \end{cases} \quad (3.40)$$

sendo que  $f$  e  $w$  são seleções de  $F$  e  $G$ , respectivamente. Considere  $\varphi_{p(\cdot)}$  como em (3.2).

Temos,

$$\frac{d}{dt} \varphi_{p(\cdot)}(u_1(t)) \leq \left\langle \partial \varphi_{p(\cdot)}(u_1(t)), \frac{du_1}{dt}(t) \right\rangle$$



e então obtemos

$$\frac{d}{dt}\varphi_{p(\cdot)}(u_1(t)) + \frac{1}{2} \left\| f(t) - \frac{du_1}{dt}(t) \right\|_H^2 \leq \frac{1}{2} \|f(t)\|_H^2.$$

Agora usando o Lema 63 e o fato que  $F$  leva conjuntos limitados em conjuntos limitados, existe uma constante positiva  $C_0$  tal que  $\|f(t)\|_H \leq C_0$  para todo  $t \geq T_0$ . Então, pela definição de subdiferencial e o Lema Uniforme de Gronwall (ver [17]), existe uma constante positiva  $C_1$  tal que  $\varphi_{p(\cdot)}(u_1(t)) \leq C_1$  para todo  $t \geq T_1$ . Conseqüentemente, existe uma constante positiva  $K_1$  tal que  $\|u_1(t)\|_Y \leq K_1$  para todo  $t \geq T_1$ .

De forma direta, concluímos que  $\|u_2(t)\|_H \leq K_2$  para todo  $t \geq T_1$  para uma constante positiva  $K_2$ . A afirmação da proposição segue então.  $\square$

# Capítulo 4

## Apêndice

### 4.1 Demonstração da Existência Local do Teorema 47

*Teorema 47:* Se o sistema (2.12) for difusivo e  $F, G : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$  são semicontínuas superiormente que levam limitados em limitados, então para cada par  $u_0, v_0 \in L^\infty(\Omega)$ , existe  $T_0 \in (0, T]$  tal que (2.12) tem pelo menos uma solução fraca  $(u, v)$  definida em  $[0, T_0]$  e satisfazendo

$$u, v \in W^{1,2}(0, T_0; H^{-1}(\Omega)) \cap L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega)) \quad (4.1)$$

$$\varphi(u), \psi(v) \in L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)). \quad (4.2)$$

Se em adição o par  $(F, G)$  é sublinear positivamente, a mesma conclusão é verdade com  $T_0 = T$ .

*Demonstração.* Seja  $u_0, v_0 \in L^\infty(\Omega)$  e escolhemos  $m > 0$  tal que

$$\|u_0\|_{L^\infty(\Omega)} + 1 \leq m, \quad \|v_0\|_{L^\infty(\Omega)} + 1 \leq m. \quad (4.3)$$

Além disso, desde que ambas  $F$  e  $G$  são semicontínuas superiormente, é sempre possível encontrar  $M > 0$ ,  $r \geq M$  e  $T_0 \in (0, T)$  tal que temos

$$|f| \leq M \text{ e } |g| \leq M \text{ para cada } f \in F(u, v), \text{ } g \in G(u, v) \text{ desde que} \quad (4.4)$$

$$|u| \leq m, \quad |v| \leq m \text{ e } T_0 r \leq 1. \quad (4.5)$$

Definimos o conjunto

$$\mathcal{K} = \{(f, g); f, g \in L^1(0, T_0; L^1(\Omega)), \|f(s)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq r, \|g(s)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq r\} \quad (4.6)$$

para  $s$  q.t.p. em  $[0, T_0]$ .

Podemos notar que  $\mathcal{K}$  é não vazio, basta notar que  $(0, 0) \in \mathcal{K}$ , onde  $0$  é a função nula. O conjunto  $\mathcal{K}$  é fracamente compacto em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega)) \times L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ . De fato, seja  $\{(f_n, g_n)\}$  uma sequência em  $\mathcal{K}$ . Queremos mostrar que existe uma subsequência que converge fracamente em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega)) \times L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$  para algum elemento de  $\mathcal{K}$ . Para  $f_n$  temos  $\|f_n(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq r$  quase em todo ponto em  $[0, T_0]$ , então

$$\begin{aligned} \|f_n\|_{L^1(0, T_0; L^1(\Omega))} &= \int_0^{T_0} \|f_n\|_{L^1(\Omega)} dt = \int_0^{T_0} \int_{\Omega} f_n dm dt \leq \int_0^{T_0} \int_{\Omega} \sup |f_n| dm dt \\ &= \int_0^{T_0} \int_{\Omega} \|f_n\|_{L^\infty(\Omega)} dm dt = \|f_n\|_{L^\infty(\Omega)} \int_0^{T_0} \int_{\Omega} dm dt \leq T_0 r m(\Omega) \leq m(\Omega). \end{aligned} \quad (4.7)$$

onde  $m(\Omega) < \infty$  pois  $\Omega$  é um domínio limitado.

Portanto,  $f_n$  é uma sequência limitada em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ , logo podemos extrair uma subsequência  $\{f_{n_k}\} \subset \{f_n\}$  tal que  $f_{n_k}(t) \rightharpoonup f(t)$  fracamente em  $L^\infty(\Omega)$  para algum  $f$  com  $f(t) \in L^\infty(\Omega)$  t-q.t.p. em  $[0, T_0]$ . Além disso,

$$\|f(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq \liminf \|f_{n_k}(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq \liminf r = r. \quad (4.8)$$

Logo,  $\|f(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq r$  t-q.t.p. em  $[0, T_0]$  e portanto  $f \in \mathcal{K}$ . Com o mesmo raciocínio pode ser aplicado  $\{g_n\}$ , então podemos concluir que existe uma subsequência  $\{(f_{n_k}, g_{n_k})\} \subset \{(f_n, g_n)\}$  e  $(f, g) \in \mathcal{K}$  tal que

$$(f_{n_k}, g_{n_k}) \rightharpoonup (f, g) \text{ em } L^1(0, T_0; L^1(\Omega)) \times L^1(0, T_0; L^1(\Omega)). \quad (4.9)$$

Portanto  $\mathcal{K}$  é fracamente compacto em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega)) \times L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ .

Agora, vamos definir o operador

$$P : \mathcal{K} \rightarrow C([0, T_0], L^1(\Omega)) \times C([0, T_0], L^1(\Omega)), \quad (4.10)$$

$$P(f, g) = (u, v), \quad (4.11)$$

onde  $(u, v)$  é a única solução fraca em  $[0, T_0]$  do sistema (2.12). Note que por [8] este operador está bem definido, uma vez que as soluções  $u, v$  sempre existem e são únicas. Além disso, vale (2.2). Logo, por (2.2), (4.3) e (4.5) concluímos que

$$\|u(t, \cdot)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq m, \quad \|v(t, \cdot)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq m \text{ para } t \in [0, T_0]. \quad (4.12)$$

De fato, por (2.2) sabemos que

$$\|u(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq \|u_0\|_{L^\infty(\Omega)} + \int_0^t \|f(s)\|_{L^\infty(\Omega)} ds \quad (4.13)$$

para todo  $t \in [0, T_0]$ . Logo,

$$\|u(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq m - 1 + \int_0^{T_0} r ds = m - 1 + rT_0 \leq m \quad (4.14)$$

para todo  $t \in [0, T_0]$ .

Analogamente para  $v$  temos que  $\|v(t, \cdot)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq m$  para  $t \in [0, T_0]$ .

Agora, com a intenção de usarmos o Teorema do Ponto Fixo, definiremos o operador

$$\Phi : \mathcal{K} \rightarrow C([0, T_0], L^1(\Omega)) \times C([0, T_0], L^1(\Omega)) \quad (4.15)$$

$$\Phi(f, g) = (\text{Sel } F(u, v), \text{Sel } G(u, v)), \quad (4.16)$$

onde  $(u, v) = P(f, g)$ . A existência da seleção é mostrada no Teorema 26. Além disso, sabemos que  $\Phi$  está bem definida, pois sejam  $(f, g) \in \mathcal{K}$  e  $(u, v) = P(f, g)$ . Note que  $u \in C([0, T_0], L^1(\Omega))$ , logo para todo aberto  $A \subset L^1(\Omega)$ ,  $u^{-1}(A)$  é aberto em  $[0, T_0]$  e portanto  $u^{-1}(A)$  é Lebesgue mensurável, o que mostra que  $u$  é mensurável. O mesmo vale para  $v$ . Por outro lado,  $F$  e  $G$  são semicontínuas superiormente, então pela Observação 25

$$F(u, v) : [0, T_0] \rightarrow P(L^1(\Omega)) \text{ e } G(u, v) : [0, T_0] \rightarrow P(L^1(\Omega)) \quad (4.17)$$

são mensuráveis. Pelo Teorema 11,  $L^1(\Omega)$  é separável, então  $\text{Sel } F(u, v) \neq \emptyset$  e  $\text{Sel } G(u, v) \neq \emptyset$ . Portanto, o operador  $\Phi$  está bem definido.

Verifiquemos agora que  $\Phi$  leva elementos de  $\mathcal{K}$  em subconjuntos de  $\mathcal{K}$ . Tome  $(f, g) \in \mathcal{K}$  e seja  $(u, v) = P(f, g)$ . Temos que  $\|u(t, \cdot)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq m, \|v(t, \cdot)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq m$  para  $t \in [0, T_0]$ , assim  $|f(t, x)| \leq M$  e  $|g(t, x)| \leq M$ , sempre que  $f \in F(u, v)$  e  $g \in G(u, v)$ .

Em particular, para todo  $\tilde{f} \in Sel F(u, v)$  e para todo  $\tilde{g} \in Sel G(u, v)$ ,  $|\tilde{f}(t, x)| \leq M \leq r$  e  $|\tilde{g}(t, x)| \leq M \leq r$  para todo  $t \in [0, T_0]$ . Portanto,  $(\tilde{f}, \tilde{g}) \in \mathcal{K}$ , ou seja,

$$\Phi(f, g) = (Sel F(u, v), Sel G(u, v)) \in P(\mathcal{K}). \quad (4.18)$$

O próximo passo será mostrar que  $\Phi$  tem valores convexos e fechados, ou seja, que para cada  $(f, g) \in \mathcal{K}$ ,  $\Phi(f, g) = (Sel F(u, v), Sel G(u, v))$  é fechado e convexo em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega)) \times L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ . Sejam  $f_1, f_2 \in Sel F(u, v)$  e  $\alpha \in (0, 1)$ . Então,  $\alpha f_1 + (1 - \alpha)f_2$  é mensurável pois  $f_1$  e  $f_2$  são mensuráveis.

Além disso,  $\alpha f_1(t) + (1 - \alpha)f_2(t) \in F(u(t), v(t))$  q.t.p. em  $[0, T_0]$ , pois  $F$  é semicontínua superiormente, logo  $Sel(F)$  é convexa pela Definição 24. Como o mesmo procedimento se aplica a  $G$  temos que  $Sel F(u, v)$  e  $Sel G(u, v)$  são convexos. Considere agora a sequência  $\{f_n\} \subset Sel F(u, v)$  com  $f_n \rightarrow \bar{f}$  em  $L^1(0, T_0; L^1)$ . Sabemos que  $\bar{f}$  é mensurável pois é limite de funções mensuráveis. Além disso, existe uma subsequência  $\{f_{n_k}\} \subset \{f_n\}$  tal que

$$f_{n_k}(t) \xrightarrow{L^1(\Omega)} \bar{f}(t) \text{ q.t.p. em } [0, T_0].$$

Logo  $\bar{f}(t) \in \overline{F(u(t), v(t))}$  q.t.p. em  $[0, T_0]$ , mas  $F(u(t), v(t)) = \overline{F(u(t), v(t))}$  pois  $F$  é semicontínua superiormente. Assim,  $\bar{f}(t) \in F(u(t), v(t))$  q.t.p. em  $[0, T_0]$ . Portanto,  $Sel F(u(t), v(t))$  é fechado.

Como o mesmo raciocínio vale para  $G$ , podemos concluir que  $\Phi$  assume valores convexos e fechados.

Agora, precisamos mostrar que o gráfico de  $\Phi$  é fracamente  $\times$  fracamente sequencialmente fechado em  $\mathcal{K}$ . Identificando o operador  $\Phi$  com seu gráfico podemos escrever

$$\Phi = \{(f, g), (\bar{f}, \bar{g}); (f, g) \in \mathcal{K} \text{ e } (\bar{f}, \bar{g}) \in \Phi(f, g)\}. \quad (4.19)$$

Seja  $\{(f_n, g_n), (\bar{f}_n, \bar{g}_n)\}$  uma sequência em  $\Phi$  tal que  $(f_n, g_n) \rightharpoonup (f, g)$  em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega)) \times L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$  e  $(\bar{f}_n, \bar{g}_n) \rightharpoonup (\bar{f}, \bar{g})$  em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega)) \times L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ . Queremos mostrar que  $((f, g), (\bar{f}, \bar{g})) \in \Phi$ . Claramente  $(f, g) \in \mathcal{K}$ , já que  $\mathcal{K}$  é fracamente compacto e portanto fracamente fechado, visto que um espaço munido da topologia fraca é separável, veja pela Definição 22.

Logo, existe um único elemento  $(u, v) \in C([0, T_0], L^1(\Omega)) \times C([0, T_0], L^1(\Omega))$  tal que  $(u, v) = P(f, g)$ . Note que como  $((f_n, g_n), (\bar{f}_n, \bar{g}_n)) \in \Phi$  então para cada  $n \in \mathbb{N}$  existe  $(u_n, v_n) \in C([0, T_0], L^1(\Omega)) \times C([0, T_0], L^1(\Omega))$  tal que  $(u_n, v_n) = P(f_n, g_n)$  e além disso,  $(\bar{f}_n, \bar{g}_n) \in (Sel F(u_n, v_n), Sel G(u_n, v_n))$ . Assim, pelo Teorema 28, basta mostrarmos que  $P(f_n, g_n) = (u_n, v_n) \rightarrow (u, v) = P(f, g)$  q.t.p. em  $[0, T_0]$  para garantirmos que

$$(\bar{f}, \bar{g}) \in (Sel F(u, v), Sel G(u, v)). \quad (4.20)$$

Como  $u_n$  é solução fraca de  $\frac{du_n}{dt} - \Delta\varphi(u_n) = f_n$ , então pela Observação 41 vale

$$\|u_n(t) - \zeta\|^2 \leq \|u_n(s) - \zeta\|^2 + 2 \int_s^t (u_n(\tau) - \zeta, f_n(\tau) - y)_+ d\tau \quad (4.21)$$

para todo  $\zeta \in D(-\Delta\varphi)$  e  $y \in -\Delta\varphi(\zeta)$ ,  $\forall 0 \leq s \leq t \leq T_0$ .

Mostraremos agora que  $\{u_n\}$  contém ao menos uma subsequência que converge para  $u$ , em  $C([0, T_0], L^1(\Omega))$ . O mesmo procedimento pode ser usado para mostrar que existe  $\{v_{n_k}\} \subset \{v_n\}$  com  $v_{n_k} \rightarrow v$  em  $C([0, T_0], L^1(\Omega))$ .

Com a intenção de usar o Teorema de Baras 38, mostremos que o conjunto  $\{f_n; n \in \mathbb{N}\}$  é uniformemente integrável, pela Definição 36, seja  $\epsilon > 0$  dado, existe  $m(E) < \delta(\epsilon) = \frac{\epsilon}{m(\Omega)}$  onde por (4.7)

$$\int_E \|f_n(t)\|_{L^1(\Omega)} dt \leq \int_E m(\Omega) dt = m(E)m(\Omega) = \epsilon. \quad (4.22)$$

Então, pelo Teorema de Baras, o conjunto das soluções  $\{u_n; n \in \mathbb{N}\}$  de

$$\begin{cases} \frac{du_n}{dt} - \Delta\varphi(u_n) = f_n & \text{q.t.p. em } [0, T_0] \\ u(0, x) = u_0(x) & \text{em } \Omega, \end{cases} \quad (4.23)$$

quando  $f_n$  percorre o conjunto  $\{f_n; n \in \mathbb{N}\}$ , é relativamente compacto em  $C([0, T_0], L^1(\Omega))$ .

Logo, existe  $\bar{u} \in C([0, T_0], L^1(\Omega))$  e uma subsequência  $\{u_{n_k}\} \subset \{u_n\}$  tal que  $u_{n_k}$  converge para  $\bar{u}$  em  $C([0, T_0], L^1(\Omega))$ .

Agora, observe que como  $f_n \rightharpoonup f$  em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$  e  $u_{n_k} \rightarrow \bar{u}$  em  $C([0, T_0], L^1(\Omega))$  e conseqüentemente  $u_{n_k} \rightarrow \bar{u}$  em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$  então,

$$(u_{n_k} - \zeta, f_{n_k} - y)_+ \rightarrow (\bar{u} - \zeta, f - y)_+ \quad (4.24)$$

em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ , para todo  $\zeta \in D(-\Delta\varphi)$  e  $y = -\Delta\varphi(\zeta)$ . De fato, temos da Proposição 14 e do Lema 15 que

$$(u_{n_k} - \zeta, f_{n_k} - y)_+ = \lim_{h \downarrow 0} \frac{1}{2h} (\|u_{n_k} - \zeta + h(f_{n_k} - y)\|^2 - \|u_{n_k} - \zeta\|^2). \quad (4.25)$$

Além disso, como  $\|\cdot\|$  é contínua e pelo Teorema 3 concluímos que

$$\begin{aligned} \lim_{k \rightarrow \infty} (u_{n_k} - \zeta, f_{n_k} - y)_+ &= \lim_{k \rightarrow \infty} \lim_{h \downarrow 0} \frac{1}{2h} (\|u_{n_k} - \zeta + h(f_{n_k} - y)\|^2 - \|u_{n_k} - \zeta\|^2) \\ &= (\bar{u} - \zeta, f - y)_+. \end{aligned} \quad (4.26)$$

Porém, cada  $u_n$  com  $n \in \mathbb{N}$  e em particular cada  $u_{n_k}$  verifica

$$\|u_{n_k}(t) - \zeta\|^2 \leq \|u_{n_k}(s) - \zeta\|^2 + 2 \int_s^t (u_{n_k}(\tau) - \zeta, f_{n_k}(\tau) - y)_+ d\tau, \quad (4.27)$$

logo, tomando  $n_k \rightarrow \infty$  temos

$$\|\bar{u}(t) - \zeta\|^2 \leq \|\bar{u}(s) - \zeta\|^2 + 2 \int_s^t (\bar{u}(\tau) - \zeta, f(\tau) - y)_+ d\tau, \quad (4.28)$$

para todo  $\zeta \in D(-\Delta\varphi)$  e  $y = -\Delta\varphi(\zeta)$  e portanto por [5], página 24 obs. 1.7.1,  $\bar{u}$  é uma solução fraca de  $\frac{d\bar{u}}{dt} - \Delta\varphi(\bar{u}) = f$  com  $\bar{u}(0, x) = u_0(x)$ . De modo análogo, existe  $\bar{v} \in C([0, T_0], L^1(\Omega))$  tal que  $\bar{v}$  é solução fraca de  $\frac{d\bar{v}}{dt} - \Delta\psi(\bar{v}) = g$  com  $\bar{v}(0, x) = v_0(x)$ .

Logo, pela unicidade da solução fraca  $(\bar{u}, \bar{v}) = (u, v)$  e portanto, existe  $\{(u_{n_k}, v_{n_k})\} \subset \{(u_n, v_n)\}$  tal que  $\{(u_{n_k}, v_{n_k})\}$  converge para  $(u, v)$ , onde  $(u, v) = P(f, g)$ .

Como  $(\bar{f}_n, \bar{g}_n) \rightarrow (\bar{f}, \bar{g})$  em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega)) \times L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ , aplicando o Teorema 28 podemos concluir que  $(\bar{f}, \bar{g}) \in \Phi(f, g)$ , e portanto  $\Phi$  é fracamente  $\times$  fracamente sequencialmente fechado.

Então, pelo Teorema do Ponto Fixo 27, existe  $(f, g) \in \mathcal{K}$  tal que  $(f, g) \in \Phi(f, g)$ . Consequentemente,  $(u, v) = P(f, g)$  é uma solução fraca do sistema (2.12) e isto completa a prova da existência local.  $\square$

## 4.2 Demonstração da Existência Local do Teorema 51

**Teorema 51:** *Se o sistema (2.20) é semi difusivo,  $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$  é semicontínua superiormente,  $G : \mathbb{R}^2 \rightarrow 2^{\mathbb{R}}$  é de variáveis separáveis e  $F$  e  $g$  levam limitados em limitados,*

então existe  $T_0 \in (0, T]$  tal que (2.20) tem pelo menos uma solução fraca  $(u, v)$  definida em  $[0, T_0]$  e satisfazendo

$$u, v \in W^{1,2}(0, T_0; H^{-1}(\Omega)) \cap L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega)) \quad (4.29)$$

$$\varphi(u), \psi(v) \in L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)). \quad (4.30)$$

Se, em adição, o par  $(F, G)$  é positivamente sublinear, a conclusão permanece válida para  $T_0 = T$ .

*Demonstração.* Para a demonstração deste teorema vamos separá-lo em dois casos:

*Caso 1:*  $G(u, v) = g(u)H(v)$  e

*Caso 2:*  $G(u, v) = g(u) + H(v)$ .

Prova do *Caso 1*: Seja  $u_0, v_0 \in L^\infty$  e escolhemos  $m > 0$  satisfazendo

$$\|u_0\|_{L^\infty(\Omega)} + 1 \leq m \text{ e } \|v_0\|_{L^\infty(\Omega)} + 1 \leq m. \quad (4.31)$$

Como  $F$  é semicontínua superiormente,  $g$  é contínua e  $H$  é definida em toda parte e  $m$ -dissipativo em  $\mathbb{R}$ , é sempre possível escolher  $M > 0$ ,  $r \geq M$ , e  $T_0 \in (0, T]$  tal que

$$|f(x, t)| \leq M \text{ para cada } f \in F(u, v) \quad (4.32)$$

fornecido de  $|u| \leq m$ ,  $|v| \leq m$ ,

$$|g(u(t))| \leq M, \quad (4.33)$$

pois  $g$  leva limitados em limitados, e

$$T_0 r \leq 1 \text{ e } T_0 M |h| \leq 1 \quad (4.34)$$

para todo  $h \in H(v)$ . Agora definimos  $\mathcal{K}$ , subconjunto em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ , por

$$\mathcal{K} = \{f; f \in L^1(0, T_0; L^1(\Omega)), \|f(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq r \text{ t.q.t.p. em } [0, T_0]\}. \quad (4.35)$$

Claramente  $\mathcal{K}$  é não vazio e fracamente compacto em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$  como mostrado no Teorema 47. Definimos o operador  $P : \mathcal{K} \rightarrow C([0, T_0], L^1(\Omega))$  por  $Pf = u$ , para



$f \in \mathcal{K}$ , onde  $u$  é solução fraca única do problema

$$\begin{cases} u_t - \Delta\varphi(u) = f & (0, T) \times \Omega \\ \varphi(u) = 0 & (0, T) \times \partial\Omega \\ u(0, x) = u_0(x) & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (4.36)$$

De (2.2), (4.31) e (4.34) temos que  $\|u(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq m$ , para  $t \in [0, T_0]$ . Então,  $P$  leva elementos de  $\mathcal{K}$  em  $L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega))$ . Além disso, definimos o operador

$$Q : \mathcal{K} \rightarrow L^\infty(0, T_0; L^\infty(\Omega)) \quad (4.37)$$

por  $Qf = v$ , para  $f \in \mathcal{K}$ , onde  $v$  é a solução fraca única do problema

$$\begin{cases} v_t - \Delta\psi(v) = w \in g(Pf)H(v) & (0, T) \times \Omega \\ \psi(v) = 0 & (0, T) \times \partial\Omega \\ v(0, x) = v_0(x) & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (4.38)$$

Pelo Lema 49 (4.13) e por [4] temos que o operador  $Q$  está bem definido em todo  $\mathcal{K}$ . Por outro lado, do Corolário 46 com (2.18) no Lema 49, concluímos que  $Q$  é fracamente fortemente contínuo de  $\mathcal{K}$  em  $C([0, T_0]; L^1(\Omega))$ . Em adição, de (2.2) temos

$$\|v(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq \|v_0\|_{L^\infty(\Omega)} + \int_0^T \|g(u(s))h\|_{L^\infty(\Omega)} ds. \quad (4.39)$$

E por (4.32), (4.33) e (4.34) sabemos que  $\|v_0\|_{L^\infty(\Omega)} + 1 \leq m$ ,  $|g(u(t))| \leq M$  e  $T_0 M|h| \leq 1$  respectivamente. Logo

$$\begin{aligned} \|v(t)\|_{L^\infty(\Omega)} &\leq \|v_0\|_{L^\infty(\Omega)} + \int_0^T \|g(u(s))h\|_{L^\infty(\Omega)} ds \\ &= \|v_0\|_{L^\infty(\Omega)} + \int_0^T \sup |g(u(s))h| ds \\ &\leq m - 1 + \sup M|h| \int_0^T ds = m - 1 + T_0 M|h| \leq m, \end{aligned} \quad (4.40)$$

para cada  $h \in H(v)$ . Logo, temos  $\|Qf(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq m$  para  $t \in [0, T_0]$ .

Finalmente, definimos o operador  $S : \mathcal{K} \rightarrow 2^{L^1(0, T_0; L^1(\Omega))}$  por

$$S(f) = \text{Sel } F(Pf, Qf) \quad (4.41)$$

para cada  $f \in \mathcal{K}$ .

Como  $F$  é semicontínua superiormente, pela Definição 42 temos que  $S$  tem valores não vazios. Além disso,  $S$  tem valores fracamente compactos.

Assim, para usarmos o Teorema do Ponto Fixo 27, temos que mostrar que  $S$  leva elementos de  $\mathcal{K}$  para  $2^{\mathcal{K}}$  e seu gráfico é fracamente  $\times$  fracamente sequencialmente fechado. Começaremos a mostrar que  $S$  aplica  $\mathcal{K}$  em subconjuntos de  $\mathcal{K}$ . Sabemos dos passos anteriores que  $\|u(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq m$  e  $|g(u(t))| \leq M \leq r$ . Em particular, para todo  $\hat{g} \in S(f)$  temos  $|\hat{g}| \leq M \leq r$ , para todo  $t \in [0, T_0]$ . Portanto,  $\hat{g} \in \mathcal{K}$ , ou seja,  $S(f) = Sel F(Pf, Qf) \in P(\mathcal{K})$ . Consequentemente  $S : \mathcal{K} \rightarrow 2^{\mathcal{K}}$ .

Para mostrar que o gráfico de  $S$  é fracamente  $\times$  fracamente sequencialmente fechado, tome o operador  $S$  com seu gráfico como  $S = \{(f, g); f \in \mathcal{K}, g \in S(f)\}$ . Seja agora  $((f_n, g_n))_{n \in \mathbb{N}}$  uma sequência no gráfico de  $S$  tal que

$$f_n \rightharpoonup f \text{ e } g_n \rightharpoonup g \text{ fracamente em } L^1(0, T_0; L^1(\Omega)). \quad (4.42)$$

Claramente  $f \in \mathcal{K}$  já que  $\mathcal{K}$  é fracamente compacto e portanto fracamente fechado, desde que um espaço munido com a topologia fraca é separável. Logo, existe único elemento  $u \in C([0, T_0]; L^1(\Omega))$  tal que  $u = Pf$  e único elemento  $v \in C([0, T_0]; L^1(\Omega))$  tal que  $v = Qf$ . Note que como  $((f_n, g_n))_{n \in \mathbb{N}} \in S$ , então para cada  $n \in \mathbb{N}$  existe  $u_n, v_n \in C([0, T_0]; L^1(\Omega))$  tal que  $u_n = Pf_n$  e  $v_n = Qf_n$  e além disso,  $f_n \in Sel F(Pf_n, Qf_n)$ . Assim, pelo Teorema 28, basta mostrar que  $u_n \rightarrow u = Pf$  q.t.p. em  $[0, T_0]$  e  $v_n \rightarrow v = Qf$  q.t.p. em  $[0, T_0]$  para garantirmos que  $g \in Sel F(Pf, Qf)$ .

Como  $v_n$  é solução fraca de  $\frac{dv_n}{dt} - \Delta\psi(v_n) = w_n = g_n h_n(t)$  onde  $h_n(t) \in H(v_n)$ , então

$$\|v_n(t) - \zeta\|^2 \leq \|v_n(s) - \zeta\|^2 + 2 \int_s^t (v_n(\tau) - \zeta, w_n(\tau) - y)_+ d\tau \quad (4.43)$$

para todo  $\zeta \in D(-\Delta\psi)$  e  $y = -\Delta\psi(\zeta)$ , para todo  $0 \leq s \leq t \leq T_0$ .

Precisamos mostrar agora que  $\{v_n\}$  contém ao menos uma subsequência que converge para  $v$  em  $C([0, T_0]; L^1(\Omega))$ . O mesmo procedimento pode ser usado para mostrar que existe  $\{u_{n_k}\} \subset \{u_n\}$  com  $u_{n_k} \rightarrow u$  em  $C([0, T_0]; L^1(\Omega))$ , assim como mostrado no Teorema 47.

Temos que o conjunto  $\{g_n H(v_n); n \in \mathbb{N}\}$  é uniformemente integrável. De fato, temos de (4.33) e de (4.12)

$$\begin{aligned} \|g_n H(v_n)\|_{L^1(0, T_0; L^1(\Omega))} &= \int_0^{T_0} \int_{\Omega} |g_n h_n(t)| dm dt \leq \int_0^{T_0} \int_{\Omega} \sup |g_n h_n(t)| dm dt \\ &= \sup |g_n| |h_n(t)| \int_0^{T_0} \int_{\Omega} dm dt \\ &\leq M |h| T_0 m(\Omega) \leq m(\Omega). \end{aligned} \quad (4.44)$$

Onde  $h_n(t) \in H(v_n)$ . Logo, seja  $\epsilon > 0$  dado, existe  $m(E) < \delta(\epsilon) = \frac{\epsilon}{m(\Omega)} > 0$  tal que

$$\int_E \|g_n H(v_n)\|_{L^1(\Omega)} \leq m(\Omega) m(E) = \epsilon. \quad (4.45)$$

Portanto, o conjunto  $\{g_n H(v_n); n \in \mathbb{N}\}$  é uniformemente integrável e então pelo Teorema de Baras 38 o conjunto das soluções  $\{v_n; n \in \mathbb{N}\}$  de

$$\begin{cases} \frac{dv_n}{dt} - \Delta \psi(v_n) = w_n = g_n H(v_n) & (0, T) \times \Omega \\ \psi(v) = 0 & (0, T) \times \partial\Omega \\ v(0, x) = v_0(x) & em \Omega, \end{cases} \quad (4.46)$$

quando  $g_n H(v_n)$  percorre o conjunto  $\{g_n H(v_n); n \in \mathbb{N}\}$ , é relativamente compacto em  $C([0, T_0]; L^1(\Omega))$ .

Logo, temos que existe  $\bar{v} \in C([0, T_0]; L^1(\Omega))$  e uma subsequência  $\{v_{n_k}\} \subset \{v_n\}$  tal que  $v_{n_k}$  converge para  $\bar{v}$  em  $C([0, T_0]; L^1(\Omega))$ .

Agora, observe que como  $w_n \rightharpoonup w$  em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$  e  $v_{n_k} \rightarrow \bar{v}$  em  $C([0, T_0], L^1(\Omega))$  e consequentemente  $v_{n_k} \rightarrow \bar{v}$  em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$  então,

$$(v_{n_k} - \zeta, w_{n_k} - y)_+ \rightarrow (\bar{v} - \zeta, w - y)_+ \quad (4.47)$$

em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ , para todo  $\zeta \in D(-\Delta\psi)$  e  $y = -\Delta\psi(\zeta)$ . De fato, temos da Proposição 14 e do Lema 15 que

$$(v_{n_k} - \zeta, w_{n_k} - y)_+ = \lim_{h \downarrow 0} \frac{1}{2h} (\|v_{n_k} - \zeta + h(w_{n_k} - y)\|^2 - \|v_{n_k} - \zeta\|^2). \quad (4.48)$$

Além disso, como  $\|\cdot\|$  é contínua e pelo Teorema 3 concluímos que

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (v_{n_k} - \zeta, w_{n_k} - y)_+ = \lim_{n \rightarrow \infty} \lim_{h \downarrow 0} \frac{1}{2h} (\|v_{n_k} - \zeta + h(w_{n_k} - y)\|^2 - \|v_{n_k} - \zeta\|^2)$$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} (v_{n_k} - \zeta, w_{n_k} - y)_+ = (\bar{v} - \zeta, w - y)_+. \quad (4.49)$$

Assim, cada  $v_n$  com  $n \in \mathbb{N}$  e em particular cada  $v_{n_k}$  verifica

$$\|v_{n_k}(t) - \zeta\|^2 \leq \|v_{n_k}(s) - \zeta\|^2 + 2 \int_s^t (v_{n_k}(\tau) - \zeta, w_{n_k}(\tau) - y)_+ d\tau, \quad (4.50)$$

logo, tomando  $n_k \rightarrow \infty$  temos

$$\|\bar{v}(t) - \zeta\|^2 \leq \|\bar{v}(s) - \zeta\|^2 + 2 \int_s^t (\bar{v}(\tau) - \zeta, w(\tau) - y)_+ d\tau, \quad (4.51)$$

para todo  $\zeta \in D(-\Delta\psi)$  e  $y = -\Delta\psi(\zeta)$  e portanto por [7], página 24 obs. 1.7.1,  $\bar{v}$  é uma solução fraca de  $\frac{d\bar{v}}{dt} - \Delta\psi(\bar{v}) = w$  com  $\bar{v}(0, x) = v_0(x)$ . De modo análogo, existe  $\bar{u} \in C([0, T_0], L^1(\Omega))$  tal que  $\bar{u}$  é solução fraca de  $\frac{d\bar{u}}{dt} - \Delta\varphi(\bar{u}) = f$  com  $\bar{u}(0, x) = u_0(x)$  como no Teorema 47.

Logo, pela unicidade da solução fraca  $(\bar{u}, \bar{v}) = (u, v)$  e portanto, existe  $\{(u_{n_k}, v_{n_k})\} \subset \{(u_n, v_n)\}$  tal que  $\{(u_{n_k}, v_{n_k})\}$  converge para  $(u, v)$ , onde  $u = Pf$  e  $v = Qf$ .

Como  $g_n \rightharpoonup g$  em  $L^1(0, T_0; L^1(\Omega))$ , aplicando o Teorema 28 podemos concluir que  $g \in S(f)$ , e portanto  $S$  é fracamente  $\times$  fracamente sequencialmente fechado.

Então, pelo Teorema do Ponto Fixo 27, existe  $f \in \mathcal{K}$  tal que  $f \in S(f)$ . Consequentemente,  $u = Pf$  e  $v = Qf$  é uma solução fraca do sistema (2.12) e isto completa a prova da existência local no *Caso 1*.

O *Caso 2* onde  $G(u, v) = g(u) + H(v)$  é completamente análogo ao caso anterior, porém somente com alguns ajustes e o uso do Lema 50 ao invés do Lema 49. Neste caso também podemos impor que  $T_0(M + |h|) \leq 1$  ao invés de  $T_0M|h| \leq 1$  em (4.34).  $\square$

### 4.3 Demonstração da Existência Global de ambos os Teoremas 47 e 51

*Demonstração.* Primeiro, observamos que sob as hipóteses ou do Teorema 47 ou do Teorema 51, cada solução fraca local do sistema 2.12 pode ser continuada até uma solução fraca não continuada  $(u, v)$  definida em  $[0, T]$  ou em  $[0, T_m)$  para algum  $T_m \leq T$ . Para

completar a prova, basta mostrar que a última situação não pode acontecer. Para isso, vamos assumir por contradição que  $(u, v)$  é definida em  $[0, T_m)$  onde  $T_m \leq T$ . Tomando um  $p \in [1, \infty)$  arbitrário, multiplicando ambos os lados da equação  $u_t - \Delta\varphi(u) = f$  por  $\|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} u(t, x)$  temos

$$\begin{aligned} & (u_t, \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} u(t, x))_+ + (-\Delta\varphi(u), \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} u(t, x))_+ \\ &= (f, \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} u(t, x))_+. \end{aligned} \quad (4.52)$$

Como  $-\Delta\varphi(u)$  é um operador acretivo, o produto  $(-\Delta\varphi(u), \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} u(t, x))_+$  é maior ou igual a zero, portanto

$$(u_t, \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} u(t, x))_+ \leq (f, \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} u(t, x))_+.$$

Usando a Proposição 17 e Proposição 18 temos

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u\|^2 + \frac{1}{2} (\|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} u(t, x))^2 \leq f(s, x) \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) \quad (4.53)$$

e integrando sobre  $\Omega$  e sobre  $[0, t] \subset [0, T_m)$

$$\|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^2 \leq \|u_0\|_{L^p(\Omega)}^2 + 2 \int_0^t \int_{\Omega} f(s, x) \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) dx ds \quad (4.54)$$

para cada  $p \in [1, \infty)$  e  $t \in [0, T_m)$ . Como o par  $(F, G)$  é sublinear positivamente e  $u_0 \in L^\infty(\Omega)$ , da inequação acima deduzimos que existe  $k > 0$  que não depende de  $p \in [1, \infty)$  e  $t \in [0, T_m)$  tal que

$$\|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^2 \leq k^2 + 2 \int_0^t \int_{\Omega} f(s, x) \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) dx ds. \quad (4.55)$$

Da sublinearidade positiva de  $(F, G)$  temos que em  $D$

$$\|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(t, x) f(s, x) \quad (4.56)$$

$$\leq [a|u(s, x)| + b|v(s, x)| + c] \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(t, x), \quad (4.57)$$

onde  $D$  é um subconjunto de todos os  $(s, x) \in [0, T_m) \times \Omega$  de tal forma que  $|u(s, x)| > m$  ou  $|v(s, x)| > m$  e também  $u(s, x)f_0(s, x) > 0$  ou  $v(s, x)g_0(s, x) > 0$  para algum  $f_0(s, x) \in$

$F(u(s, x), v(s, x))$  e algum  $g_0(s, x) \in G(u(s, x), v(s, x))$ . Definimos  $\tilde{D} = D \cap ((0, t) \times \Omega)$  e  $\tilde{\tilde{D}} = D^C \cap ((0, t) \times \Omega)$ .

Como o complemento de  $D$  está em  $[0, T_m) \times \Omega$  temos ou

$$|u(s, x)| \leq m \text{ e } |v(s, x)| \leq m \text{ ou} \quad (4.58)$$

$$u(s, x)f(s, x) \leq 0 \text{ e } v(s, x)g(s, x) \leq 0 \quad (4.59)$$

para cada  $f(s, x) \in F(u(s, x), v(s, x))$  e  $g(s, x) \in G(u(s, x), v(s, x))$ . Como  $F$  aplica conjuntos limitados de  $\mathbb{R}^2$  em limitados de  $\mathbb{R}$ , existe  $M_0 > 0$  tal que

$$\int_0^t \int_{\Omega} \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) f(s, x) dx ds \leq M_0. \quad (4.60)$$

Logo,

$$\begin{aligned} \|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^2 &\leq k^2 + 2 \int_0^t \int_{\tilde{D} \cup \tilde{\tilde{D}}} f(s, x) \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) dx ds \\ &\leq k^2 + 2 \int_0^t \int_{\tilde{D}} f(s, x) \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) dx ds \\ &\quad + 2 \int_0^t \int_{\tilde{\tilde{D}}} f(s, x) \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) dx ds \\ &\leq k^2 + 2 \int_0^t \int_{\tilde{D}} f(s, x) \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) dx ds \\ &\quad + 2 \int_0^t \int_{\tilde{\tilde{D}}} [a|u(s, x)| + b|v(s, x)| + c] \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) dx ds \\ &\leq k^2 + 2M_0 + 2a \int_0^t \int_{\Omega} \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-1} u(s, x) dx ds \\ &\quad + 2b \int_0^t \int_{\Omega} |v(s, x)| \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) dx ds \\ &\quad + 2c \int_0^t \int_{\Omega} \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} |u(s, x)|^{p-2} u(s, x) dx ds \\ &\leq k^2 + 2M_0 + 2a \int_0^t \|u(s, x)\|_{L^p(\Omega)}^p \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} ds \\ &\quad + 2b \int_0^t \|v(s, x)\|_{L^p(\Omega)} \|u(s)\|_{L^p(\Omega)}^{2-p} \|u(s, x)\|_{L^p(\Omega)}^{p-1} ds \\ &\quad + 2c \int_0^t \|u(s, x)\|_{L^p(\Omega)} ds \\ &= k^2 + 2M_0 + 2a \int_0^t \|u(s, x)\|_{L^p(\Omega)}^2 ds \\ &\quad + 2b \int_0^t \|v(s, x)\|_{L^p(\Omega)} \|u(s, x)\|_{L^p(\Omega)} ds + 2c \int_0^t \|u(s, x)\|_{L^p(\Omega)} ds. \end{aligned} \quad (4.61)$$

Assim, existem constantes positivas  $\alpha$ ,  $\beta$  e  $\gamma$  tal que

$$\|u(t)\|_{L^p(\Omega)}^2 \leq k^2 + 2 \int_0^t [\alpha \|u(s)\|_{L^p(\Omega)} + \beta \|v(s)\|_{L^p(\Omega)} + \gamma] \|u(s)\|_{L^p(\Omega)} ds. \quad (4.62)$$

Usando a desigualdade de Gronwall-Bellman obtemos

$$\|u(t)\|_{L^p(\Omega)} \leq k + \gamma T + \int_0^t \alpha \|u(s)\|_{L^p(\Omega)} + \beta \|v(s)\|_{L^p(\Omega)} ds. \quad (4.63)$$

Ou seja, existe  $M$  independente de  $t$  tal que

$$\|u(t)\|_{L^p(\Omega)} \leq M + \int_0^t \alpha \|u(s)\|_{L^p(\Omega)} + \beta \|v(s)\|_{L^p(\Omega)} ds. \quad (4.64)$$

Analogamente, existe  $\tilde{M}$  independente de  $t$  tal que

$$\|v(t)\|_{L^p(\Omega)} \leq \tilde{M} + \int_0^t \beta \|u(s)\|_{L^p(\Omega)} + \alpha \|v(s)\|_{L^p(\Omega)} ds. \quad (4.65)$$

Somando (4.64) e (4.65) e denotando por  $C = M + \tilde{M}$  e  $\rho = \alpha + \beta$  temos

$$\|u(t)\|_{L^p(\Omega)} + \|v(t)\|_{L^p(\Omega)} \leq C + \rho \int_0^t (\|u(s)\|_{L^p(\Omega)} + \|v(s)\|_{L^p(\Omega)}) ds \quad (4.66)$$

para cada  $p \in [1, \infty)$  e  $t \in [0, T_m)$  onde  $C$  e  $\rho$  não dependem de  $p \in [1, \infty)$  e  $t \in [0, T_m)$ .

Da Desigualdade de Gronwall temos

$$\|u(t)\|_{L^p(\Omega)} + \|v(t)\|_{L^p(\Omega)} \leq C + \int_0^t C \rho e^{\int_s^t \rho dr} ds \leq C + C \rho \int_0^t e^{\rho t - \rho s} ds \quad (4.67)$$

$$= C + C \rho e^{\rho t} \int_0^t \frac{1}{e^{\rho s}} ds = C + C \rho e^{\rho t} \left( -\frac{1}{\rho e^{\rho s}} \right)_{s=0}^t \quad (4.68)$$

$$= C + C \rho e^{\rho t} \left( -\frac{1}{e^{\rho t}} + \frac{1}{\rho e^{0t}} \right) = C - C \frac{\rho e^{\rho t}}{\rho e^{\rho t}} + C \frac{\rho e^{\rho t}}{\rho} \quad (4.69)$$

$$= C - C + C e^{\rho t} = C e^{\rho t}. \quad (4.70)$$

Logo,  $\|u(t)\|_{L^p(\Omega)} + \|v(t)\|_{L^p(\Omega)} \leq C e^{\rho t}$  para todo  $t \in [0, T_m)$ .

Como  $F$  e  $G$  aplicam subconjuntos limitados de  $\mathbb{R}^2$  em subconjuntos limitados de  $\mathbb{R}$ , existe  $L > 0$  tal que

$$|f(s, x)| \leq L \text{ e } |g(s, x)| \leq L \quad (4.71)$$

para cada  $(s, x) \in (0, T_m) \times \Omega$ , cada  $f(s, x) \in F(u(s, x), v(s, x))$  e cada  $g(s, x) \in G(u(s, x), v(s, x))$ .

Assim, seja  $(f, g)$  com  $f(t) \in F(u(t), v(t))$  e  $g(t) \in G(u(t), v(t))$  q.t.p. em  $[0, T_m)$  tais que  $u$  e  $v$  são soluções de

$$\begin{cases} u_t - \Delta\varphi(u) = f \\ v_t - \Delta\psi(v) = g \end{cases}$$

respectivamente em  $[0, T_m)$ , tanto  $f$  quanto  $g$  pertencem a  $L^1(0, T; L^1(\Omega))$ . Logo o problema

$$\begin{cases} \frac{du^*}{dt} - \Delta\varphi(u^*) = f \\ \frac{dv^*}{dt} - \Delta\psi(v^*) = g \\ u^*(t, x) = v^*(t, x) = 0 \\ u^*(0, x) = u_0, v^*(0, x) = v_0 \end{cases} \quad (4.72)$$

tem uma única solução  $(u^*, v^*) : [0, T_m] \rightarrow L^\infty(\Omega) \times L^\infty(\Omega)$  que deve coincidir com  $(u, v)$  em  $[0, T_m)$  e portanto

$$\lim_{t \rightarrow T_m} u(t) = \lim_{t \rightarrow T_m} u^*(t) = u^*(T_m). \quad (4.73)$$

Analogamente,

$$\lim_{t \rightarrow T_m} v(t) = \lim_{t \rightarrow T_m} v^*(t) = v^*(T_m). \quad (4.74)$$

Como  $u^*(T_m)$  e  $v^*(T_m)$  pertencem a  $L^\infty(\Omega)$  podemos concluir que as soluções  $u$  e  $v$  podem ser continuadas à direita de  $T_m$  se  $T_m < T$ , ou pelo menos para  $T_m$  se  $T_m = T$  e consequentemente  $(u, v)$  é não continuada. Essa contradição mostra que a suposição inicial é falsa, e portanto  $(u, v)$  é definida em  $[0, T]$ , como queríamos.  $\square$



# Considerações Finais

Baseado em [7] o trabalho provou a existência local e global de soluções para sistemas de inclusões parciais semi-difusivas passando por problemas da forma

$$\begin{cases} u_t - \Delta\varphi(u) = f & \text{em } (0, T) \times \Omega \\ \varphi(u) = 0 & \text{em } (0, T) \times \partial\Omega \\ u(0, x) = u_0(x) & \text{em } \Omega \end{cases} \quad (4.75)$$

onde  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$ ,  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  é contínua não decrescente,  $\varphi(0) = 0$ ,  $f \in L^1(0, T; L^1(\Omega))$ , e  $u_0 \in L^\infty(\Omega)$ . A solução fraca que estamos nos referindo é uma função  $u \in C([0, T]; L^1(\Omega))$  tal que  $\varphi(u) \in L^1(0, T; L^1(\Omega))$  e que satisfaça o sistema acima no sentido das distribuições sobre  $(0, T) \times \Omega$ .

Além disso, gerando o artigo [15], provamos para o caso em que o operador é maximal monótono da forma  $\operatorname{div}(|\nabla u|^{p(\cdot)-2}\nabla u)$  com forças externas  $F$  e  $G$  multívocas,  $F$  semi-contínua superiormente, onde o par  $(F, G)$  é positivamente sublinear e  $G$  de variáveis separáveis. O descrito sistema  $(S)$  tem a seguinte forma:

$$(S) \begin{cases} u_t - \operatorname{div}(|\nabla u|^{p(\cdot)-2}\nabla u) \in F(u, v) & t > 0 \\ v_t \in G(u, v) & t > 0 \\ u(t, x) = v(t, x) = 0 & t \geq 0, x \in \partial\Omega \\ (u(0, x), v(0, x)) = (u_0(x), v_0(x)) & \text{em } H \times H := L^2(\Omega) \times L^2(\Omega), \end{cases} \quad (4.76)$$

com  $F : H \times H \rightarrow 2^H$  semicontínua superiormente e  $G : H \times H \rightarrow 2^H$  de variáveis separáveis da forma  $G(u, v) = g(u) + \mathcal{H}(v)$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $n \geq 1$ , um domínio suave limitado.

Em [7] é comentado que o caso em que  $G$  é Lipschitz na segunda variável também poderia ser feito porém não discutimos este caso aqui.

Por fim, provamos que o sistema  $(S)$  possui um atrator global compacto sempre que  $F$  e  $G$  são aplicações multívocas semicontínuas superiormente e  $(F, G)$  positivamente sublinear e  $G : H \times H \rightarrow 2^H$  é de variáveis separáveis da forma  $G(u, v) = g(u) + \mathcal{H}(v)$ , onde  $g$  é uma função contínua e  $-\mathcal{H}$  é um operador maximal monótono satisfazendo  $\langle -\mathcal{H}(v), v \rangle \geq \kappa \|v\|_H^q$ , para todo  $v \in H$ , para algumas constantes  $q > 2$  e  $\kappa > 0$ .

# Referências Bibliográficas

- [1] Ball J. M., *Continuity properties and global attractors of generalized semiflows and the Navier-Stokes equations*, J. Nonlinear Sci. **7** (5) 475-502 (1997).
- [2] Benilan P., *Equations d'Evolution dans un Espace de Banach Quelconque et Applications*, Thèse, Orsay, (1972).
- [3] Botelho G., Pellegrino D., Teixeira E., *Fundamentos de Análise Funcional*, SBM, Coleção Textos Universitários, Rio de Janeiro, (2014).
- [4] Brezis H., Crandall M. G., *Uniqueness of solution of the initial value problem for  $u_t - \Delta\varphi(u) = 0$* , Journal of Mathematical Analysis and Applications, 153-163, (1979).
- [5] Brezis H., *Operateus Maximaux Monotones et Semi-Groupes de Contractions dans les espaces de Hilbert*, North-Holland, Amsterdam, (1973).
- [6] Brezis H., *Functional Analysis, Sobolev Space and Partial Differential Equations*, Springer New York, 1043-1054, (1993).
- [7] Díaz J. I., Vrabie I. I., *Existence for Reaction Diffusion Systems. A Compactness Method Approach*, Journal of Mathematical Analysis and Applications **188** (2) 521-540 (1994).
- [8] Diening L., Harjulehto P., Hästö P., Ružička M., *Lebesgue and Sobolev Spaces with Variable Exponents*, Springer-Verlag, Berlin, Heidelberg, (2011).
- [9] Fan X. L., Zhang Q. H., *Existence of solutions for  $p(x)$ -laplacian Dirichlet problems*, Nonlinear Anal. **52** 1843-1852 (2003).

- [10] Pereira A. C., *Sistemas de Inclusões Diferenciais Governadas pelo  $p$ -Laplaciano*, Universidade Federal de São Carlos-Centro de Ciências Exatas e de Tecnologia, São Carlos, (2004).
- [11] Rudin W., *Principles of Mathematical Analysis*, New York-Auckland-Düsseldorf, International series in pure and applied mathematics, McGraw-Hill Book Co, Thrid Edition, (1976).
- [12] Simsen J., Gentile C., *On  $p$ -Laplacian differential inclusions - Global existence, compactness properties and asymptotic behavior*, *Nonlinear Analysis* **71** 3488-3500 (2009).
- [13] Simsen J., Gentile C., *On attractors for multivalued semigroups defined by generalized semiflows*, *Set-Valued Anal.* **16** (1) 105-124 (2008).
- [14] Simsen J., Simsen M.S., *On  $p(x)$ -Laplacian parabolic problems*, *Nonlinear Studies* **18** 393-403 (2011).
- [15] Simsen J., Souza P.E., *Semi-diffusive coupled inclusions with variable exponents*, *Mathematics in Engineering, Science and Aerospace - MESA*. Vol 12, No. 4, pp. 1091-1101, Florida, USA, (2021).
- [16] Simsen J., Wittbold P., *Compactness results with applications for nonautonomous coupled inclusions*, *Journal of Mathematical Analysis and Applications*, **479** 426-449 (2019).
- [17] Temam R., *Infinite-dimensional dynamical systems in mechanics and physics*, Springer-Verlag, New York, (1988).
- [18] Vrabie I. I., *Compactness Methods for Nonlinear Evolutions*, Second Editon, Pitman Monographs and Surveys in Pure and Applied Mathematics, New York, (1995).